

ASUPRA ECUAȚIILOR CARACTERISTICE ALE UNUI RELEU

DE

Acad. GR. MOISIL

Comunicare prezentată la Sesiunea Filialei Cluj
a Academiei R.P.R din 18—21 decembrie 1954.

Un releu este compus dintr-un electromagnet care se excita la trecerea curentului prin înfășurările sale și care atrage o lamă metalică închizind sau deschizind astfel contactele releului.

Așa dar, pentru descrierea unui releu trebuie să cunoaștem relațiile care exprimă poziția fiecărui contact al său în funcție de curentul ce circulă prin înfășurările sale. Aceste relații vor fi numite *ecuațiile caracteristice ale releului*.

Fie X un releu cu r înfășurări și s contacte. Fie ξ^1, \dots, ξ^r variabilele asociate înfășurărilor; $\xi^i = 1$ dacă prin înfășurarea i trece curent, $\xi^i = 0$ dacă prin această înfășurare nu trece curent. Fie x^1, \dots, x^s variabilele asociate celor s contacte; $x^i = 1$ dacă contactul i al releului este închis, $x^i = 0$ dacă este deschis.

Considerăm că schema funcționează în timp; vom descrie funcționarea în timpii $0, 1, 2, \dots, N, \dots$ numind v_N valoarea variabilei v în timpul N .

Putem descrie funcționarea circuitelor înfășurărilor releelor observând că după starea contactelor $x^1, \dots, x^s, \dots, z^1, \dots, z^t$ ale diferitelor relee X, \dots, Z ale schemei și starea contactelor $a^1, \dots, a^p, \dots, c^1, \dots, c^q$ ale diferițiilor butoni de comandă, la momentul N , știm dacă prin înfășurarea i a releului X trece sau nu curent în acel moment.

$$\xi_N^i = f_i(a_N^1, \dots, a_N^p, \dots, c_N^1, \dots, c_N^q, \dots, x_N^1, \dots, x_N^s, \dots, z_N^1, \dots, z_N^t). \quad (1)$$

Funcția f_i va fi numită *funcția de lucru* a înfășurării i a releului X ; dacă releul are o singură înfășurare vom spune că ea este funcția de lucru a releului.

Diferitelor elemente executive U, \dots, W le asociem variabilele u, \dots, w , care iau valorile 0 și 1 și anume $w=1$ dacă elementul executiv W este acționat, $w=0$ dacă W este neacționat. Elementele executive sunt sau nu

acționate în momentul N, după starea contactelor de butoni și de relee în acel moment.

$$u_N = \varphi(a_1^1, \dots, a_N^p, \dots, c_N^1, \dots, c_N^q, \dots, x_N^1, \dots, x_N^r, \dots, z_N^1, \dots, z_N^t). \quad (2)$$

Funcția φ este funcție de lucru a elementului executiv U.

Determinarea funcțiilor de lucru ale releelor și elementelor executive se poate face, în cazul schematicelor prin metoda algebrei logice (1) (2) sau prin metoda congruențelor (4) sau prin metoda desvoltată diadică (13), (14), (15).

Ecuatiile caracteristice ale unui releu trebuie însă să fie determinate după structura releeului, care determină modul său de funcționare. Vom da mai jos cîteva exemple.

Vom nota prin

$$\bar{0} = 1 \quad \bar{1} = 0.$$

Relee cu înfășurări simple, fără temporizare

In cazul releelor cu înfășurare simplă, contactele pot fi de două feluri: contacte de închidere (contactul x^1 din fig. 1), care este închis în momentul următor celui cind prin înfășurare trece curent și deschis în momentul următor celui cind prin înfășurare nu trece curent. Ecuatia lui caracteristică este:

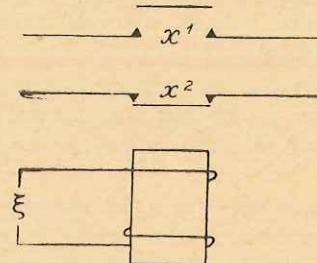


Fig. 1

$$x_{N+1}^1 = \xi_N. \quad (3)$$

Pentru contactele de deschidere (contactul x^2 din fig. 1), care se deschide în momentul următor celui în care prin înfășurare trece curent și

se închide în momentul următor celui în care prin înfășurare nu trece curent, avem ecuația caracteristică:

$$x_{N+1}^2 = \bar{\xi}_N. \quad (4)$$

Se vede că este suficient să notăm cu x contactele de închidere și cu \bar{x} contactele de deschidere pentru a avea o singură ecuație caracteristică

$$x_{N+1} = \xi_N. \quad (5)$$

Eliminind pe ξ_N între ecuația (5) și ecuația (1) obținem pentru fiecare releu X o ecuație de recurență

$$x_{N+1} = f(a_1^1, \dots, a_N^p, \dots, c_N^1, \dots, c_N^q, x_N, \dots, z_N) \quad (6)$$

Teoria funcționării schematicelor de acest tip a fost dezvoltată fie cu metoda Algebrei Logicei (5) fie cu ajutorul imaginarelor lui Galois (6), (7).

Relee cu înfășurări multiple în același sens, fără temporizare.

In acest caz, contactele fiind, ca mai sus, contacte de închidere x sau contacte de deschidere \bar{x} vom presupune (fig. 2) că curentul ce trece prin fiecare înfășurare este suficient pentru a atrage lamele contactelor (1) p. 199 și (5), p. 54); aşadar lamele sunt atrase cind unul măcar din $\xi^1 = 1$ și nu sunt atrase dacă $\xi^1 = \dots = \xi^r = 0$. Avem deci ecuația caracteristică*) a unui astfel de releu:

$$x_{N+1} = \xi_N^1 + \dots + \xi_N^r. \quad (7)$$

Eliminind pe ξ^i între relațiile (1) și (7) obținem pentru fiecare releu o ecuație de recurență

$$x_{N+1} = f(a_1^1, \dots, a_N^p, \dots, c_N^1, \dots, c_N^q, x_N, \dots, z_N) . \quad (8)$$

unde

$$f = f^1 + \dots + f^r .$$

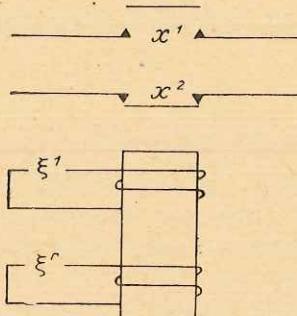


Fig. 2

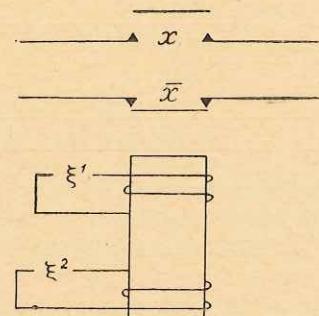


Fig. 3

Relee cu înfășurări opuse, fără temporizare.

In acest caz vom presupune că cele două înfășurări generează cîmpuri opuse care se anulează cind ambele înfășurări sunt parcuse de curent. Deci dacă $\xi^1 = \xi^2 = 0$ sau $\xi^1 = \xi^2 = 1$ armatura nu este atrasă; armatura este atrasă dacă $\xi^1 = 1, \xi^2 = 0$ sau dacă $\xi^1 = 0, \xi^2 = 1$. Căpătăm ecuația caracteristică a releeului.

$$x_{N+1} = \xi_N^1 \bar{\xi}_N^2 + \bar{\xi}_N^1 \xi_N^2 \quad (9)$$

Eliminind pe ξ_N^1, ξ_N^2 între ecuația (1) și (9) obținem pentru fiecare releu cîte o ecuație de recurență

$$x_{N+1} = f(a_1^1, \dots, a_N^p, \dots, c_N^1, \dots, c_N^q, x_N, \dots, z_N) \quad (10)$$

cu

$$f = f^1 \bar{f}^2 + \bar{f}^1 f^2 .$$

*) Semnul „+“ indică suma booleană: $0+0=0$ $0+1=1$ $1+0=1$ $1+1=1$.

Relee speciale cu înfășurări multiple, fără temporizare

Vom da un exemplu de astfel de relee. Să presupunem că curentul ce

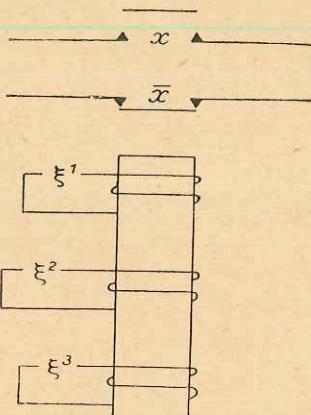


Fig. 4

Relee cu timp de anclansare sau de declansare.

Sistemele de ecuații obținute pînă acum sunt toate de ordinul I, adică dău valorile variabilelor în momentul $N+1$ cînd sunt cunoscute aceste valori în momentul N . Aceasta este o caracteristică a releeelor fără temporizare. Pentru a pune în evidență acest fapt, am dat — în vara 1954 — la Seminariul de Teorie algebrică a mecanismelor automate, un exemplu în care ecuațiile de recurență sunt de ordin superior.

Să presupunem că contactul ar avea nevoie de un anume timp T pînă se anclansază; dacă t este durata unui timp de funcționare a schemei, $T = vt$, v fiind numărul timpilor de anclansare; dacă curentul circulă prin înfășurare v timpi

$$\xi_N = \xi_{N+1} = \dots = \xi_{N+v-1} = 1$$

atunci contactul rămîne deschis în acești timpi

$$x_N = x_{N+1} = \dots = x_{N+v-1} = 0$$

dar se închide în timpul următor

$$x_{N+v} = 1.$$

Aveam, deci ecuația caracteristică*)

$$x_{N+v} = \xi_N \xi_{N+1} \dots \xi_{N+v-1}. \quad (12)$$

*) Semnul „.” este semnul înmulțirii: $0.0=0.1=1.0=0$; $1.1=1$

Puteam presupune mai general că contactul se închide dacă curentul a trecut v timpi sau dacă, începînd în timpul al $v-1$ -lea, găsește contactul închis:

$$x_{N+1} = \xi_N \dots \xi_{N+v-1} + \xi_{N+v-1} x_{N+v-1}. \quad (13)$$

Această relație caracteristică, de un tip nou, poate fi adusă la forma (12), căci

$$\begin{aligned} x_{N+v} &= \xi_N \dots \xi_{N+v-1} + \xi_{N+v-1} x_{N+v-1} \\ &= \xi_N \dots \xi_{N+v-1} + \xi_{N+v-1} (\xi_{N-1} \dots \xi_{N+v-2} + \xi_{N+v-2} x_{N+v-2}) \\ &= \xi_N \dots \xi_{N+v-1} + \xi_{N-1} \xi_N \dots \xi_{N+v-2} \xi_{N+v-1} + \xi_{N+v-1} \xi_{N+v-2} x_{N+v-2} \\ &= \xi_N \dots \xi_{N+v-1} + \xi_{N+v-1} \xi_{N+v-2} x_{N+v-2} \\ &\quad \dots \\ &= \xi_N \dots \xi_{N+v-1} + \xi_{N+v-1} \dots \xi_N x_N \\ &= \xi_N \dots \xi_{N+v-1}. \end{aligned}$$

Analog putem trata releele cu timp de declansare.

Relee cu întirzire la darea comenzi.

Mariana Nedelcu a studiat releele cu întirzire la darea comenzi (8). Pentru un astfel de releu, după darea comenzi trebuie ca ea să fie menținută v timpi, ca în momentul următor contactul să fie acționat. Avem deci pentru un contact de închidere al releeului

$$x_N^1 = \xi_{N-1} \quad (14)$$

dar

$$\xi_{N-1} = a_{N-1} \dots a_{N-v} + a_{N-1} x_{N-1}^1 \quad (15)$$

iar pentru un contact de deschidere

$$x_N^2 = \bar{\xi}_{N-1} \quad (16)$$

cu

$$\bar{\xi}_{N-1} = (\bar{a}_{N-1} + \dots + \bar{a}_{N-v})(\bar{a}_{N-1} + x_{N-1}). \quad (17)$$

Relațiile (14) și (15), (16) și (17) dau

$$x_N^1 = a_{N-1} \dots a_{N-v} \quad (18)$$

$$x_N^2 = \bar{a}_{N-1} + \dots + \bar{a}_{N-v} \quad (19)$$

Relee cu întirzire la ridicarea comenzi.

ACESTE relee, care au fost studiate de Mariana Nedelcu (8), sunt aceleia pentru care bobina electromagnetului își păstrează forța puternică v timpi, pentru a acționa contactele, iar în timpul următor contactele se desfac, deci, pentru un contact de închidere

$$x_N^1 = (a_{N-1} + \dots + a_{N-v})(a_{N-1} + x_{N-1}^1) \quad (20)$$

iar pentru un contact de deschidere

$$x_N^2 = \bar{a}_{N-1} \dots \bar{a}_{N-v} + \bar{a}_{N-1} x_{N-1}^2. \quad (21)$$

$$x_N^1 = a_{N-1} + \dots + a_{N-v} \quad (22)$$

$$x_N^2 = \bar{a}_{N-1} + \dots + \bar{a}_{N-v}. \quad (23)$$

Relee cu contacte basculante.

Să presupunem că contactul unui releu odată deplasat nu-și revine în poziția inițială decit dacă este din nou acționat. Un astfel de releu va avea doi electromagneti X^1 și X^2 , care nu trebuie să fie simultan excitați

$$\xi^1 \xi^2 = 0.$$

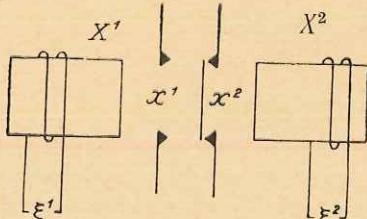


Fig. 5

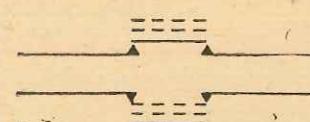


Fig. 6

Relațiile de recurență ale contactelor x^1, x^2 sunt

$$x_{N+1}^{1'} = \xi_0^1 \bar{\xi}_1^2 \dots \bar{\xi}_N^2 + \xi_1^1 \bar{\xi}_2^2 \dots \bar{\xi}_N^2 + \dots + \xi_{N-1}^1 \bar{\xi}_N^2 + \xi_N^1$$

$$x_{N+1}^2 = \xi_0^2 \bar{\xi}_1^1 \dots \bar{\xi}_N^1 + \xi_1^2 \bar{\xi}_2^1 \dots \bar{\xi}_N^1 + \dots + \xi_{N-1}^2 \bar{\xi}_N^1 + \xi_N^2.$$

Ele dău

$$x_{N+1}^1 = \xi_N^1 + \bar{\xi}_N^2 x_N^1$$

$$x_{N+1}^2 = \xi_N^2 + \bar{\xi}_N^1 x_N^2$$

Relee cu contacte reale.

Faptul că trecerea contactelor unui releu din poziția $x=0, \bar{x}=0$ în poziția $x=1, \bar{x}=0$ ne face să cind prin poziția intermediară $x=\bar{x}=0$ poate face ca unele scheme să nu funcționeze după programul ce le-am impus, considerind numai pozițiile extreme, a fost pus în evidență de ing. Ioanin (9).

Tov. Mariana Nedelcu a arătat (8) că aceste contacte reale au ecuația caracteristică

$$x_{N+2}^1 = \xi_{N+1} (\xi_N + x_N^1)$$

cind sint contacte de închidere, iar cind sint contacte de deschidere — au ecuația caracteristică

$$x_{N+2}^2 = \bar{\xi}_{N+1} (\bar{\xi} + x_N^2)$$

Putem da o descriere generală a fenomenului atunci cind spațiul între cele două poziții este parcurs în r tempi, pentru ca un contact de închidere să se închidă, introducând pozițiile intermedii: $x^1 = x, x^2, \dots, x^r$

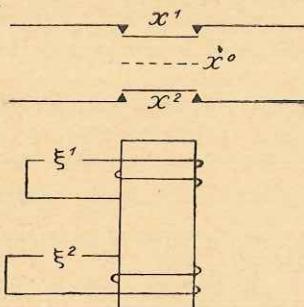


Fig. 7

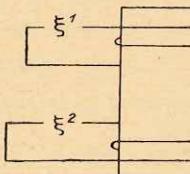


Fig. 8

și observind că contactul se menține în poziția x^1 dacă a avut-o sau dacă a fost în poziția x^2 și în același timp a trecut curent prin înfășurare

$$x_{N+1}^1 = \xi_N (x_N^1 + x_N^2)$$

El se menține în poziția x^r dacă a avut-o sau dacă a avut poziția x^{r-1} , dar nu a trecut curent

$$x_{N+1}^r = \xi_N (x_N^{r-1} + x_N^r).$$

În fine, contactul se află într-o poziție intermedie x^i dacă se află în poziția x^{i+1} și a trecut curent, sau dacă se află în x^{i-1} și nu a trecut curent

$$x_{N+1}^i = x_N^{i-1} \bar{\xi}_N + x_N^{i+1} \xi_N$$

Eliminind pe x_N^2, \dots, x_N^r între aceste ecuații, obținem pentru $x=x^1$ ecuația caracteristică. Tinem seama de relațiile

$$x_N^1 + \dots + x_N^r = 1 \quad x_N^i x_N^j = 0 \quad (i \neq j)$$

Tot astfel, pentru un contact de deschidere vom elmina pe x^1, \dots, x^{r-1} și vom avea o ecuație pentru $x=x^r$.

Această metodă este în esență identică cu cea dată de ing. G. h. Ioanin (11).

Relee polarizate.

Cele trei poziții ale lamei magnetice pot fi înlocuite prin două contacte x^1, x^2 . Electromagnetul are două înfășurări opuse ξ^1, ξ^2 ; poziția

normală a lamei este poziția x^0 . Când $\xi^1=0$, $\xi^2=1$, lama este atrasă în poziția x^2 . Când $\xi^1=1$, $\xi^2=0$ lama este respinsă în poziția x^1 , deci

$$x_{N+1}^1 = \xi_N^1 \bar{\xi}_N^2$$

$$x_{N+1}^2 = \bar{\xi}_N^1 \xi_N^2$$

Când $\xi_N^1 = \xi_N^2 = 0$ sau $\xi_N^1 = \xi_N^2 = 1$ lama revine în poziția normală

$$x_{N+1}^0 = \xi_N^1 \xi_N^2 + \bar{\xi}_N^1 \bar{\xi}_N^2$$

care, în general, nu face contact (12).

B I B L I O G R A F I E

1. M. A. Gavrilov, *Teoria releino-contatnii schem*. Izd. Acad. Nauk, S.S.S.R., Moscova—Leningrad, 1950.
2. Dr. M. A. Gavrilov, *Relaischalttechnik für Stark-und Schwachstromanlagen*. V.E.B Verlag technik, Berlin, 1953.
3. Gr. C. Moisil, *Lecții asupra teoriei algebrice a mecanismelor automate*, profesate la I.C.E.T. (poligrafiate) București 1953—1954.
4. Gr. C. Moisil, *Congruențele de întregi și teoria mecanismelor automate*, Gazeta matematică și fizică, t. VII (LX) Nr. 2.
5. Gr. C. Moisil, *Teoria algebrică a funcționării schemelor cu contacte de relee în mai mulți timpi*. Studii și cercetări Matematice t. VI, 1955, Nr. 1—2, p. 7.
6. Gr. C. Moisil, *Intrebuițarea imaginarelor lui Galois în teoria mecanismelor automate II. Scheme cu două elemente intermediare*. Comunicările Academiei R.P.R., t. IV (1954), p. 11—12, p. 587.
7. Gr. C. Moisil, *Teoria algebrică a funcționării în mai mulți timpi a schemelor cu contacte de relee cu două elemente intermediare*, Studii și cercetări științifice, Filiala Cluj a Academiei R.P.R., vol. V, Seria I, Nr. 3—4, iulie—decembrie 1954, p. 7.
8. Mariana Nedelcu, *Analiza unor scheme cu relee temporizate*, Bul. Șt. Acad. R.P.R., t. VII, nr. 1, 1955, p. 19.
9. G. C. Moisil și Gh. Ioanin, *Asupra funcționării schemelor cu butoni reali*, Bul. Șt. Acad. R.P.R., Secțiunea de științe matematice și fizice, t. VII, nr. 1, 1955, p. 33.
10. Gh. Ioanin, *Asupra teoriei algebrice a contactelor multipozitionale și aplicațiile ei la studiul contactelor reale*. Bul. Șt. Acad. R.P.R., Seria mat. fiz., t. VII, nr. 2, 1955.
11. Gh. Ioanin, *Metoda schemelor echivalente în studiul releeelor temporizate*. Comunicările Acad. R.P.R., t. V, nr. 6, 1955.
12. G. C. Moisil, *Intrebuițarea imaginarelor lui Galois în teoria mecanismelor automate. III. Scheme cu relee polarizate*. Comunicările Academiei R.P.R., t. V, nr. 6, 1955.
13. V. I. Sestacov, *Algebraiceskii metod analiza avtonomnih sistem dvuhpozitionnih rele*. Avtomatika i telemehanica, t. XV, nr. 2, 1953.
14. V. I. Sestacov, *Algebraiceskii metod sinteza avtomonih sistem dvupozitionnih rele*. Avtomatika i telemehanica, t. XV, nr. 4, iulie—august 1954, pp. 310—324.
15. V. I. Sestacov, *O preobrazovani monotoniceskoi posledovatelnosti vozvratnuiu*. Dokladi Akademii Nauk S.S.S.R., t. XCVIII, nr. 4, 1 octombrie 1954, pp. 541—545.

КРАТКОЕ СОДЕРЖАНИЕ

Характерные уравнения реле

Акад. ГР. МОЙСИЛ

В автоматическом механизме реле могут быть разных родов. Если ξ^i являются переменными соединяющимися с обмотками реле X, беря значения 0 или 1 ($\xi^i = 1$ если через обмотку i проходит ток, иначе $\xi^i = 0$) и если x^i являются переменными соединяющимися с положениями разных контактов ($x^i = 1$ если контакт i реле замкнут, $x^i = 0$ если открыт) и если индекс N указывает момент когда переменная засчитывается, каждый реле характеризован уравнениями возвратности выражаяющими значения x_{N+r}^i относящиеся к x^i в момент $N+r$ когда известны значения переменных ξ^i в моменты N, N+1, ..., N+r—1. Изучаются разные примеры появляющиеся в применениях.

RÉSUMÉ

Équations caractéristiques d'un relais

par

Acad. GR. MOISIL

Dans un mécanisme automatique les relais peuvent être de différentes espèces. Si ξ^i sont les variables, prenant les valeurs 0 et 1, associées aux bobinages du relais X ($\xi^i = 1$ si le courant passe par le bobinage i , $\xi^i = 0$ dans le cas contraire) et si x^i sont les variables associées aux positions des différents contacts ($x^i = 1$ si le contact i du relais est fermé, $x^i = 0$ s'il est ouvert) et si l'indice N. indique l'instant dans lequel la variable est considérée, chaque relais est caractérisé par les équations de récurrence qui expriment les valeurs x_{N+r}^i des x^i à l'instant $N+r$ si on connaît les valeurs des variables ξ^i aux instants $N, N+1, \dots, N+r-1$. On étudie certains exemples qui apparaissent dans les applications.