"BABES-BOLYAI" UNIVERSITY, Faculty of Mathematics
Research Seminaries
Seminar of Functional Analysis and Numerical Methods
Preprint Nr.1 , 1985, pp. 71 - 78.

## RESOLUTION DES ÉQUATIONS À L'AIDE DES FONCTIONS RATIONNELLES D'INTERPOLATION INVERSE

## C. Iancu et I. Păvăloiu

1. Désignons par f: I R une fonction réelle d'une variable réelle, où I est un intervalle de l'axe réel.

Désignons par x<sub>0</sub>,x<sub>1</sub>,x<sub>2</sub> trois points distincts de I . Considérons l'ensemble **(2,6,0,0**) des fonctions de la forme :

(1) 
$$\varphi(x) = \frac{ax + b}{a(x + \beta)}$$
,  $\alpha \neq 0$ 

où a,b, & sont des paramètres réels qu'il s'agit de déterminer de telle manière que la fonction \( \text{coincide} \) coincide avec la fonction f aux points \( x\_0, x\_1 \) et \( x\_2 \) , c'est-à-dire

(2) 
$$\varphi(x_0) = f(x_0)$$
,  $\varphi(x_1) = f(x_1)$ ,  $\varphi(x_2) = f(x_2)$ .

Mous supposerons d'abord que  $x_0 \neq x_1$ ,  $x_1 \neq x_2$  et  $f(x_0) \neq f(x_1)$ ,  $f(x_1) \neq f(x_2)$ ,  $f(x_0) \neq f(x_2)$ .

Mous déduisons de (1) et (2)

(3) 
$$\frac{ax_0 + b}{\alpha x_0 + \beta} = f(x_0)$$
,  $\frac{ax_1 + b}{\alpha x_1 + \beta} = f(x_1)$ ,  $\frac{ax_2 + b}{\alpha x_2 + \beta} = f(x_2)$ .

Le système (3) contient 4 inconnues, dont 3 seulement sont essentielles. Si aux équations (3) nous ajoutons (1) et élininons les perenètres a,b, &, \( \beta \), nous obtenons l'égalité .

(4) 
$$\frac{\varphi(x) - f(x_1)}{\varphi(x) - f(x_0)} = \frac{f(x_2) - f(x_1)}{f(x_2) - f(x_1)} = \frac{(x - x_1)(x_2 - x_0)}{(x - x_0)(x_2 - x_1)}$$

d'où il résulte

(5) 
$$\frac{\varphi(x) - f(x_1)}{\varphi(x) - f(x_0)} = \frac{[x_1, x_2; f]}{[x_0, x_2; f]} \cdot \frac{x - x_1}{x - x_0}$$

De (5) nous déduisons pour les paramètres a,b, \alpha, \beta les expressions suivantes

(6) 
$$a = f(x_1) [x_0, x_2; f] - f(x_0) [x_1, x_2; f]$$

$$b = x_1 f(x_0) [x_1, x_2; f] - x_0 f(x_1) [x_0, x_2; f]$$

$$\alpha = [x_0, x_2; f] - [x_1, x_2; f]$$

$$\beta = [x_1, x_2; f] x_1 - [x_0, x_2; f] x_0$$

où nous avons désigné par [x,y;f] la différence divisée de la fonction f sur les points x et y.

De cette manière la fonction  $\varphi$  donnée par (1) qui vérifie les conditions (2) est parfaitement déterminée.

Dans ce qui suit nous désignons, pour fixer les idées, par F l'image de l'intervalle I par la fonction f et nous supposerons qu'il existe f<sup>-1</sup>: F---I.

Si x∈I est une racine de l'équation

$$f(x) = 0,$$

alors  $0 \in \mathbb{F}$  et evidemment  $\bar{x} = f^{-1}(0)$ .

Considérons à présent l'ensemble  $\Pa', b', \alpha', \beta'$  des fonctions définies sur  $\mathbb{R} - \{-\frac{\beta'}{\alpha'}\}$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$ , de la forme suivante:

(8) 
$$\varphi(y) = \frac{a'y + b'}{\alpha'y + \beta'}, \quad \alpha' \neq 0.$$

Nous déterminerons les paramètres a',b', cc', g' de telle sorte que la fonction (8) vérifie les conditions

(9) 
$$\varphi(y) = x_0$$
,  $\varphi(y_1) = x_1$ ,  $\varphi(y_2) = x_2$ .

où y = f(x,) , i = 1,2,3 .

En procédant comme ci.dessus nous déduisons pour les paramètres a',b',c', p' les expressions suivantes :

(10) 
$$a' = x_1 \left[ x_1, x_2; f \right] - x_0 \left[ x_0, x_2; f \right]$$

$$b' = f(x_1) x_0 \left[ x_0, x_2; f \right] - f(x_0) x_1 \left[ x_1, x_2; f \right]$$

$$\alpha' = \left[ x_1, x_2; f \right] - \left[ x_0, x_2; f \right]$$

$$\beta' = f(x_1) \left[ x_0, x_2; f \right] - f(x_0) \left[ x_1, x_2; f \right]$$

La fonction  $\varphi$  donnée par (8) où a',b', $\alpha'$ ,  $\beta'$  ont les valeurs (10) représente la fonction rationnelle d'interpolation inverse de la fonction f . Une approximation pour la racine  $\bar{x}$  de l'équation (7) s'obtient de la sorte :

(11) 
$$\bar{x} \simeq \varphi(0) = \frac{x_0 f(x_1) [x_0, x_2; f] - x_1 f(x_0) [x_1, x_2; f]}{f(x_1) [x_0, x_2; f] - f(x_0) [x_1, x_2; f]}$$

En utilisant (11) on peut obtenir diverses méthodes itératives pour la résolutions de l'équation (7).

On obtient une première méthode en se donnant les points  $x_0$  et  $x_1$  et en premant  $x_2 = x_0$ . Il résulte alors de (11) la méthode itérative suivante :

(12) 
$$z_{n+1} = \frac{x_0 f(x_1) [x_0, z_n; f] - x_1 f(x_0) [x_1, z_n; f]}{f(x_1) [x_0, z_n; f] - f(x_0) [x_1, z_n; f]}, z_0 = x_2$$

$$z_0 = x_0, \dots$$

Nous supposerons que  $f(x_1)/f(x_0) \neq [x_1, \overline{x}; f]/[x_0, \overline{x}; f]$  et que les éléments de la suite  $(z_n)_{n=0}^\infty$  peuvent être déterminés. Si la suite  $(z_n)_{n=0}^\infty$  est convergente et  $\lim_{x\to\infty} z_n = \overline{x}$ , il s'ensuit immédiatement que  $f(\overline{x}) = 0$ , c'est-à-dire que  $\overline{x}$  est la racine de l'équation f(x) = 0.

On peut obtenir une autre méthode itérative en se donnant par exemple , le point  $x_0$  et en prenant  $x_1 = x_0$  et  $x_2 = x_1$ .

Il résulte alors de (11)

(13) 
$$z_{n+1} = \frac{x_0 f(z_{n-1}) [x_0, z_n if] - z_{n-1} f(x_0) [z_{n-1}, z_n if]}{f(z_{n-1}) [x_0, z_n if] - f(x_0) [z_{n-1}, z_n if]}$$

où  $z_0 = x_1$ ,  $z_1 = x_2$ , n = 1, 2, ...

On prouve facilement, dansies conditions analogues à celles de la méthode (12) que si la suite  $(z_n)_{n=0}$  générée par (13) est convergente et  $\bar{x} = \lim_{n \to \infty} z_n$ , alors  $f(\bar{x}) = 0$ .

Remarque 1. L'approximation donnée par (11) pour x peut se mettre sous la forme

(14) 
$$\bar{x} \simeq x_0 - \frac{f(x_0)[x_1, x_2; f]}{[x_0, x_1; f][x_0, x_2; f] - f(x_0)[x_0, x_1, x_2; f]}$$

Remarque 2. Supposons que  $x_0 < x_1 < x_2$  et  $\max \{(x_1 - x_0), (x_2 - x_1)\}$   $< \left| \frac{[x_0, x_2; f]}{[x_0, x_1, x_2; f]} \right|$ . Ceci nous assure que la fonction  $\varphi$  donnée par (1) avec a,b,  $\alpha$ ,  $\beta$  donnée par (6) est continue et indéfiniment dérivable dans l'intervalle  $[x_0, x_2]$ , c'est-à-dire  $-\frac{\beta}{N} \notin [x_0, x_2]$ .

Si  $x \in [x_0, x_2]$ , et si nous supposons que la fonction f admet des dérivées jusqu'au 3-ème ordre inclusivement dans l'intervalle  $(x_0, x_2)$ , alors il est facile de voir qu'il existe au moins un point  $\xi \in (x_0, x_2)$  tel que

(15) 
$$f(x) - \varphi(x) = \frac{f^{(1)}(\S) - \varphi^{(1)}(\S)}{6} \omega(x)$$

où 
$$\omega(x) = (x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)$$
 et  $\varphi^{(1)}(x) = \frac{6\alpha^2(\alpha\beta - \alpha L)}{(\alpha x + \beta)^4}$ .

En ajoutant aux hypothèses ci-dessus les conditions  $f'(x) \neq 0$  quelque soit  $x \in (x_0, x_2)$  et  $\max \left\{ |f(x_1) - f(x_0)|, |f(x_2) - f(x_1)| \right\} < \left\{ \frac{[x_1, x_2; f][x_0, x_1; f]}{[x_0, x_1, x_2; f]} \right\}$  on obtient de (15) l'évaluation sui-

vante :

(16) 
$$|f^{-1}(0) - \mathcal{Y}(0)| \le \frac{|(f^{-1}(\S)) - \varphi - \varphi - (\S)|}{6} |f(x_0)| |f(x_1)| |f(x_2)|$$
où  $(\varphi - (\S)) = \frac{6 \alpha^{-2} (\alpha \beta - \alpha \beta)}{(\alpha \beta + \beta)^{4}} \cdot \S \in (u, v)$  où
$$u = \min \{f(x_0), f(x_2)\} \text{ et } v = \max \{f(x_0), f(x_2)\}.$$

1 propos de la délimitation (16) nous avons supposé que , l'équation f(x) = 0 a au moins une racine dans l'intervalle  $(x_0,x_0)$ .

L'inégalité (16) représente une délimitation de l'erreur commise en approximant la racine  $\bar{x}$  de l'équation f(x) = 0 par  $\frac{g'}{2}$  donnée par l'expression (11).

On remarque dans (16) que  $\frac{\mathcal{L}}{\mathcal{L}}$  approche  $\bar{x}$  d'autant mieux que  $f(x_0)$ ,  $f(x_1)$ ,  $f(x_2)$  sont plus proches de zéro.

Nous nous proposons à présent de déterminer une fonction de la forme (8) qui vérifie les conditions

(17) 
$$\varphi(y_0) = x_0 ; \varphi'(y_0) = 1/f'(x_0) ; \varphi(y_1) = x_1 ...$$

Nous déduisons de ces conditions pour les coefficients a', b', a', \beta'
les expressions suivantes :

(18) 
$$a' = x_1 [x_0, x_1; f] - x_0 f'(x_0)$$

$$b' = f(x_1) x_0 f'(x_0) - f(x_0) x_1 [x_0, x_1; f]$$

$$\alpha' = [x_0, x_1; f] - f'(x_0)$$

$$\beta' = f(x_1) \cdot f'(x_0) - f(x_0) [x_0, x_1; f]$$

qui nous conduisent à l'approximation suivante pour x :

(19) 
$$\overline{x} = \frac{b!}{\beta'} = \frac{x_0 f(x_1) f'(x_0) - x_1 f(x_0) [x_0, x_1; f]}{f(x_1) f'(x_0) - f(x_0) [x_0, x_1; f]}$$

Dans l'hypothèse f'(x)  $\neq$  0 dans l'intervalle  $(x_0,x_1)$  il existe la délimitation suivante :

(20) 
$$\left| \overline{x} - \frac{b'}{\beta'} \right| \leq \frac{\left| (f^{-1}(\overline{s}))^{\cdot \cdot \cdot \cdot} - \varphi^{\cdot \cdot \cdot \cdot}(\overline{s}) \right|}{6} \left| f(x_0) \right|^2 \cdot \left| f(x_1) \right|$$
où  $f \in (u', v')$ , où  $u' = \min \{ f(x_0), f(x_1) \}$  et  $v' = \max \{ f(x_0), f(x_1) \}$ , et la fonction  $\varphi$  a la forme (8) avec les coefficients donnés par (18).

Nous allons supposer à présent que nous connaissons les valeurs de la fonction f aux points  $x_0 < x_1 < \ldots < x_n$ , où  $x_1 \in I$ ,  $i = 0,1,\ldots,n$  ainsi que la valeur de la dérivée de la fonction f au point  $x_0$ . Nous désignerons, pour fixer les idées, par s le plus petit nombre naturel pour lequel l'équation f(x) = 0 admet une racine dans l'intervalle  $(x_s, x_{s+1})$ . Nous supposerons que f'(x) > 0,  $\forall x \in I$ .

Nous désignons par  $\varphi_o:[f(x_o),f(x_1)] o R$  une fonction de la forme

(21) 
$$\varphi(y) = \frac{a_0 y + b_0}{Q_0 y + \beta_0}$$

Si nous exigeons que  $arphi_o$  satisfasse aux conditions

(22) 
$$\varphi_0(y_0) = x_0$$
,  $\varphi_0'(y_0) = 1/f'(x_0)$ ,  $\varphi_0(y_1) = x_1$ 

où  $y_i = f(x_i)$ , i=0,1,...,n, alors les coefficients  $a_0$ ,  $b_0$ ,  $\alpha_0$ ,  $\beta_0$  ont la forme suivante :

$$a_{0} = x_{1}[x_{0}, x_{1}; f] - x_{0}f^{*}(x_{0})$$

$$b_{0} = f(x_{1}) x_{0} f^{*}(x_{0}) - f(x_{0}) x_{1}[x_{0}, x_{1}; f]$$

$$\alpha_{0} = [x_{0}, x_{1}; f] - f^{*}(x_{0})$$

$$\beta = f(x_{1}).f^{*}(x_{0}) - f(x_{0})[x_{0}, x_{1}; f]$$

Nous déterminerons à présent les fonctions

$$\varphi_i: [f(x_i), f(x_{i+1})] \rightarrow \mathbb{R}$$
, où

(24) 
$$\varphi_{i}(y) = \frac{a_{i}y + b_{i}}{\alpha_{i}y + \beta_{i}}, i = 1, 2, ..., n$$

de telle manière qu'elle satisfassent aux conditions :

(25) 
$$\varphi_{i}(y_{i}) = x_{i}$$
,  $\varphi_{i}(y_{i}) = \varphi_{i-1}(y_{i})$ ,  $\varphi_{i}(y_{i+1}) = x_{i+1}$ ,  $i = 1, 2, ..., s$ .

Nous considérons alors comme une approximation pour la racine x de l'équation (7) le nombre

$$\bar{z}_0 = \varphi_s(0)$$
.

Si nous écrivons  $T_{i-1} = 1/\mathcal{C}'_{i-1}(y_i)$ , alors nous obtenons pour les coefficients  $a_i$ ,  $b_i$ ,  $\alpha_i$ ,  $\beta_i$  de (24) les expressions suivantes :

$$a_{i} = x_{i+1} [x_{i}, x_{i+1}; f] - x_{i} T_{i-1}$$

$$b_{i} = f(x_{i+1}) x_{i} T_{i-1} - f(x_{i}) x_{i+1} [x_{i}, x_{i+1}; f]$$

$$\alpha_{i} = [x_{i}, x_{i+1}; f] - T_{i-1}$$

$$\beta_{i} = f(x_{i+1}) T_{i-1} - f(x_{i}) [x_{i}, x_{i+1}; f]$$

Il résulte de la condition  $\bar{x} \simeq \mathcal{L}_{S}(0)$  l'expression suivante pour l'approximation de la racine  $\bar{x}$ :

(27) 
$$\bar{x} \simeq \frac{b_s}{\beta_s} = \frac{f(x_{s+1}) x_s T_{s-1} - f(x_s) x_{s+1} [x_s, x_{s+1}; f]}{f(x_{s+1}) T_{s-1} - f(x_s) [x_s, x_{s+1}; f]}$$

## BIBLIOGRAPHIE

- IMAMOV, A., Resenie nelineinîh uravnenii metodomi splain 
   interpolirovanie
   Metodî splain-funkţii
   Akademia Nauk SSSR., Novosibirsk, 81 (1979), 74 -80,
- 2. PAVAIOIU, I., Rezolvarea ecuatiilor prin interpolare, Editura Dacia, Cluj, 1981.
- 3. IANCU, C., PAVAIOIU, I., Resolution des équations à l'aide des fonctions spline d'interpolation invèrée,

  Seminar of Functional Analysis and Numerical

  Methods, "Babes-Bolyai" University, Faculty of

  Mathematics, Research Seminaries, Preprint Nr.1,

  (1984), 97 104.