

Ecuatii diferențiale care modelează circuite electrice

Daniel Anisiu

Universitatea Tehnică Cluj-Napoca

Facultatea de Electronică și Telecomunicații

Str. G. Barițiu nr. 26-28

Mira-Cristiana Anisiu

Institutul de Calcul Tiberiu Popoviciu al Academiei Române

C. P. 68, 3400 Cluj-Napoca

1 Introducere

Ecuatiile diferențiale reprezintă o aplicație importantă a calculului diferențial și integral. De aceea, ele își găsesc locul firesc atât în manualele de liceu, cât și în programele facultăților de științe. Exemplele ilustrative, dacă sunt bine alese, vor arăta elevilor și studenților atât puterea, cât și rolul unificator al matematicii în înțelegerea fenomenelor naturii. Este necesar ca astfel de exemple legate de practică să apară mai mult în manuale, cum se procedează în alte țări (vezi [2]).

2 Exemple și noțiuni de ecuații diferențiale de ordinul al doilea

În manualul [1] există o secțiune (9.6) dedicată ecuațiilor diferențiale, care în partea introductivă cuprinde trei exemple:

1. Ecuația căderii libere a unui punct material pe verticală

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -g; \quad (1)$$

2. Ecuația mișcării rectilinii a unui punct material (legea lui Newton), pentru care ecuația (1) este un caz particular

$$mx'' = F(t); \quad (2)$$

3. Ecuația legii răcirii

$$\frac{dT}{dt} = -kT. \quad (3)$$

Menționăm că ecuația (3) este de ordinul întâi dar, printr-o derivare, poate fi scrisă ca o ecuație de ordinul al doilea, și anume

$$T'' + kT' = 0. \quad (4)$$

Ecuațiile (1), (2) și (4) sunt cazuri particulare de ecuații liniare de ordinul al doilea

$$y'' + a(x)y' + b(x)y = f(x), \quad x \in I. \quad (5)$$

Ecuației neomogene (5) i se atașează ecuația omogenă

$$y'' + a(x)y' + b(x)y = 0, \quad x \in I. \quad (6)$$

Dacă y_1 și y_2 sunt soluții liniar independente (sau, echivalent, wronskianul

$$W(y_1, y_2) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix}$$

este diferit de zero pentru orice $x \in I$), atunci soluția generală a ecuației omogene (6) este

$$y_0 = C_1 y_1 + C_2 y_2, \quad (7)$$

unde C_1 și C_2 sunt constante arbitrare.

Pentru ecuația neomogenă (5), soluția generală va fi dată de

$$y = y_0 + y_p, \quad (8)$$

unde y_0 este soluția generală (7) a ecuației omogene atașate, iar y_p este o soluție particulară a ecuației neomogene.

Un tip de ecuații care modelează fenomene importante, și care au o metodă simplă de rezolvare, îl constituie ecuațiile omogene cu coeficienți constanți, și anume

$$Ay'' + By' + C = 0, \quad A, B, C \in \mathbb{R}, \quad A \neq 0. \quad (9)$$

Ecuației (9) i se asociază ecuația caracteristică

$$Ar^2 + Br + C = 0,$$

care va avea rădăcinile r_1 și r_2 . Indicăm forma soluției generale a ecuației omogene (9) în funcție de natura rădăcinilor r_1 și r_2 :

| r_1, r_2 | Soluția ecuației (9) |
|---|--|
| reale și distincte | $y_0 = C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x}$ |
| reale și confundate $r = r_1 = r_2$ | $y_0 = e^{rx} (C_1 + C_2 x)$ |
| complexe distincte $r_{1,2} = \alpha \pm \beta i$ | $y_0 = e^{\alpha x} (C_1 \cos \beta x + C_2 \sin \beta x)$ |

3 Modelul unui circuit electric simplu (RLC)

Un circuit RLC (reprezentat schematic în Fig.1) este format din:

- un rezistor cu rezistența de R ohmi (Ω);
- o bobină cu inductanța de L henryi (H);
- un condensator cu capacitatea de C farazi (F),

în serie cu o sursă de tensiune (baterie sau generator), care produce o tensiune de $E(t)$ volți la momentul t .

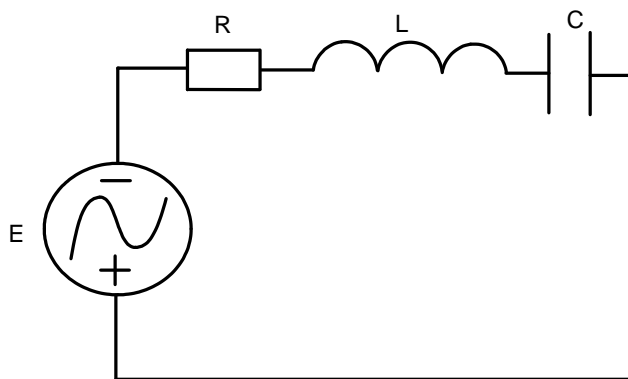


Fig.1: *Schema unui circuit RLC*

Când circuitul se închide, apare un curent cu intensitatea de $I(t)$ amperi (A) și o sarcină de $Q(t)$ coulombi (C) pe condensator la momentul t , cu

$$\frac{dQ}{dt} = I(t). \quad (10)$$

Căderile de tensiune corespunzătoare sunt: $L \frac{dI}{dt}$, RI , $\frac{1}{C}Q$. Legea lui Kirchhoff se scrie așadar

$$L \frac{dI}{dt} + RI + \frac{1}{C}Q = E(t).$$

Ținând cont de (10), această relație devine o ecuație diferențială de ordinul al doilea în Q

$$LQ'' + RQ' + \frac{1}{C}Q = E(t). \quad (11)$$

Deoarece în electrotehnică și în electronică interesează intensitatea $I(t)$ a curentului în circuit, prin derivare obținem din ecuația (11) o ecuație de ordinul al doilea în I

$$LI'' + RI' + \frac{1}{C}I = E'(t). \quad (12)$$

Așadar, aceeași ecuație (5) modelează un sistem mecanic (1) sau (2), un proces termodinamic (4), dar și circuitul electric din Fig.1, care este blocul de bază în sisteme electrice și rețele. Prin abstractizare matematică, fenomene atât de diferite din natură și tehnică pot fi studiate în mod similar, ecuația diferențială corespunzătoare putând fi rezolvată cu ușurință.

4 Rezolvarea ecuației (12) și interpretarea soluțiilor

Ecuația omogenă atașată ecuației (12) are coeficienți constanți, și metoda menționată în Secțiunea 2 poate fi aplicată. Ecuația caracteristică este

$$Lr^2 + Rr + \frac{1}{C} = 0, \quad (13)$$

cu $\Delta = R^2 - \frac{4L}{C}$. Coeficienții ecuației (13) fiind pozitivi, indiferent de semnul lui Δ , rădăcinile (respectiv partea lor reală) vor fi negative, și din forma soluției ecuației omogene atașate ecuației (12) se observă că $I_0(t) \rightarrow 0$ pentru $t \rightarrow \infty$. Această proprietate justifică denumirea de *curent tranzitoriu* pentru I_0 (se mai numește și *curent în regim liber*), care din punct de vedere matematic reprezintă soluția generală a ecuației omogene.

Observație. Dacă tensiunea E este constantă, ecuația (12), care modelează circuitul, este omogenă. Din cele de mai sus rezultă că, după un anumit timp, intensitatea curentului devine practic nulă.

Mai interesant, și foarte des întâlnit în practică, este cazul când tensiunea E este generată de un curent alternativ, adică $E(t) = E_0 \sin \omega t$. Ecuația (12) se scrie în acest caz

$$LI'' + RI' + \frac{1}{C}I = \omega E_0 \cos \omega t. \quad (14)$$

Pentru a obține soluția generală a ecuației neomogene (14) $I = I_0 + I_p$, mai trebuie să dispunem de o soluție particulară I_p . Se poate verifica faptul că

$$I_p(t) = \frac{E_0 \cos(\omega t - \alpha)}{\sqrt{R^2 + (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}} \quad (15)$$

este într-adevăr soluție pentru ecuația (14), unghiul α fiind determinat din relația $\operatorname{tg} \alpha = \frac{R}{\frac{1}{\omega C} - \omega L}$, și purtând numele de *unghi de fază*. Soluția particulară I_p se numește *curent periodic*.

Mărimea

$$Z = \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2} \text{ (ohmi)}$$

care intervine în expresia (15) a curentului periodic se numește *impedanța* circuitului, și putem scrie

$$I_p(t) = \frac{E_0}{Z} \cos(\omega t - \alpha). \quad (16)$$

Deoarece tensiunea la bornele circuitului a fost exprimată ca funcție de sinus, se preferă ca și intensitatea curentului periodic să se exprime prin sinus (nu prin cosinus), pentru a se evidenția astfel diferența de fază între tensiune și intensitate. Avem $\sin\left(\frac{\pi}{2} + x\right) = \cos x$ și, punând $\delta = \alpha - \frac{\pi}{2}$ în (16) obținem

$$I_p(t) = \frac{E_0}{Z} \sin(\omega t - \delta), \quad (17)$$

cu $\operatorname{tg} \delta = \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$. Expresia

$$S = \omega L - \frac{1}{\omega C}$$

se numește *reactanța* circuitului.

Se observă că noțiuni pe care elevii sau studenții le cunosc de la orele de fizică sau electrotehnică apar în mod natural rezolvând pur și simplu ecuația diferențială de ordinul al doilea.

5 Aplicație

O ecuație de tip (5), care ar putea modela un circuit electric, este propusă în manualul [1] ca exercițiu, și anume

$$y'' + y' + 4y = 2 \cos 2x.$$

Considerăm că este foarte instructiv să se propună o problemă reală, pentru care să se construiască modelul matematic, și abia apoi să se rezolve.

Problemă. Un circuit *RLC* cu $R = 50 \Omega$, $L = 0,2 H$ și $C = 10^{-3} F$ se conectează la rețeaua de curent (care are tensiunea $E_0 = 220 V$ și frecvența

de 50 Hz). Se cere să se determine intensitatea curentului care apare în circuit.

Rezolvare. Frecvenței de 50 Hz îi corespunde $\omega = 2\pi \cdot 50 \text{ rad/s} \approx 314 \text{ rad/s}$.

Ecuția (12) se va scrie

$$0, 2I'' + 50I' + 1000I = 69080 \cos 314t.$$

Se obțin rădăcini reale (negative) pentru ecuația caracteristică (conducând la curentul tranzitoriu care tinde la 0). Se determină apoi curentul periodic din (15) sau (17).

6 Concluzii

Modelele care provin din electricitate sunt foarte adecvate pentru a fi prezentate elevilor și studenților, deoarece:

- sunt simple, dar reprezintă fenomene complexe;
- pentru rezolvarea lor se aplică o serie de cunoștințe matematice pe care elevii le au deja;
- se face o fixare a cunoștințelor de fizică, putându-se urmări legătura dintre fenomenele fizice și reprezentarea lor matematică;
- se deschide orizontul tinerilor prin sublinierea faptului că aceeași ecuație (5) modelează și fenomene electrice, și mecanice; mai concret, ecuația (5) permite construirea de modele electrice (mai ieftine și permițând măsurări ușor de făcut) prin care pot fi anticipate performanțele unor sisteme mecanice.

Bibliografie

1. D. Andrica, M. Andronache, N. Bișboacă, M. Piticari, I. Șerdean, D. Zaharia, Matematică, *Manual pentru clasa a XII-a M1*, Editura Plus, București 2002
2. P.W. Davis, *Differential Equations for Mathematics, Science and Engineering*, Prentice-Hall, Inc., Englewood Cliffs, New Jersey 1992.