

PROBLEMA INTERPOLĂRII ȘI NOTIUNEA DE FUNCȚIE CONVEXĂ

DE

E. MOLDOVAN
(Cluj)

Ideea de funcție convexă obișnuită este legată de o clasă de ecuații funcționale importante și de interpolarea prin polinoame de gradul întâi. Studiul funcțiilor convexe de ordin superior este legat de interpolarea prin polinoame de un grad dat oarecare și se bazează pe proprietățile diferențelor divizate.

Funcția reală, de o variabilă reală, $f(x)$, definită pe o mulțime liniară E , se numește convexă, neconcavă, polinomială, neconvexă sau concavă de ordinul n , după cum $[x_1, x_2, \dots, x_{n+2}; f] >, \geq, =, \leq$ sau < 0 , oricare ar fi sistemul de puncte distincte x_1, x_2, \dots, x_{n+2} ale mulțimii E . Aici prin $[x_1, x_2, \dots, x_{n+2}; f]$ se înțelege diferența divizată de ordinul $n + 1$ a funcției $f(x)$ pe punctele x_1, x_2, \dots, x_{n+2} , care poate lua valorile $-1, 0, 1, 2, \dots$, iar mulțimea E conține cel puțin $n + 2$ puncte. Această definiție este dată de T. Popoviciu [16]. Ea conduce la studiul comportării funcțiilor definite pe mulțimea E , față de mulțimea polinoamelor de grad cel mult egal cu n . Este firesc deci să ne propunem de a da o definiție analoagă, înlocuind mulțimea polinoamelor de grad cel mult egal cu n , cu o altă mulțime de funcții, care are proprietăți asemănătoare.

DEFINIȚIA 1. Mulțimea F_n de funcții reale de o variabilă reală, definite pe o mulțime liniară E , spunem că este interpolatoare de ordinul n pe mulțimea E , dacă sunt indeplinite următoarele condiții:

- (A) elementele mulțimii F_n sunt funcții continue pe mulțimea E ;
- (B) oricare ar fi sistemul de n puncte distincte ale mulțimii E ,

$$x_1, x_2, \dots, x_n, \quad (1)$$

și ori care ar fi numerele

$$y_1, y_2, \dots, y_n, \quad (2)$$

există în mulțimea F_n o funcție și una singură $g(x)$, care satisfac relațiile de egalitate

$$g(x_i) = y_i, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

Pentru simplificarea limbajului, o mulțime interpolatoare de ordinul n pe E vom numi și mulțime de tipul $I_n(E)$. În particular, E poate să fie un interval închis $[a, b]$, sau un interval deschis (a, b) , semideschis $(a, b]$ sau $[a, b)$. Tipul corespunzător se va nota prin $I_n[a, b]$, sau $I_n(a, b)$, $I_n(a, b]$ sau $I_n[a, b)$. Funcția $g(x)$ din definiția 1, o notăm prin simbolul $L(F_n; x_1, x_2, \dots, x_n; y_1, y_2, \dots, y_n | x)$ sau, pentru a pune în evidență faptul că numerele (2) sunt valorile unei funcții $f(x)$ definite pe punctele (1), $f(x_i) = y_i$, $i = 1, 2, \dots, n$, vom folosi pentru $g(x)$ notația

$$L(F_n; x_1, x_2, \dots, x_n; f | x).$$

Mulțimile de funcții interpolatoare au mai fost studiate de I. S. Pinski și E. P. Novodvorski [14], M. I. Morozov [13], L. Tonheim [22]. Acești autori s-au ocupat îndeosebi de problema celei mai bune aproximări a unei funcții $f(x)$, supusă la anumite condiții, prin funcții dintr-o mulțime interpolatoare.

În lucrarea [2] (a se consultă de asemenea lucrările [4], [6] și [8]) s-au dat mai multe teoreme de medie, pe baza cărora s-au studiat unele proprietăți ale funcțiilor convexe față de o mulțime interpolatoare. Un astfel de studiu a impus o prealabilă examinare a proprietăților unei mulțimi oarecare de tipul $I_n[a, b]$. În acest scop s-au introdus definițiile 2 și 3:

DEFINIȚIA 2. Se dau punctele $M_1(x_1, y_1), M_2(x_2, y_2), \dots, M_{n-1}(x_{n-1}, y_{n-1})$, x_1, x_2, \dots, x_{n-1} fiind puncte distințe ale intervalului $[a, b]$, iar F_n o mulțime de tipul $I_n[a, b]$, $n \geq 2$. Mulțimea funcțiilor din F_n care pe punctele x_i , $i = 1, 2, \dots, n-1$, iau respectiv valorile y_i , $i = 1, 2, \dots, n-1$, o numim spic interpolator de ordinul $n-1$ al mulțimii F_n , relativ la punctele $M_i(x_i, y_i)$, $i = 1, 2, \dots, n-1$ și îl notăm prin

$$S \left\{ F_n; \begin{array}{c} x_1, x_2, \dots, x_{n-1} \\ y_1, y_2, \dots, y_{n-1} \end{array} \right\}.$$

În lucrarea [6] (vezi de asemenea [8]) s-a arătat că dacă intervalul $[a, b]$ este finit, are loc următoarea proprietate: pentru ca mulțimea \mathcal{M} de funcții aparținând spicului

$$S \left\{ F_n; \begin{array}{c} x_1, x_2, \dots, x_{n-1} \\ y_1, y_2, \dots, y_{n-1} \end{array} \right\}$$

să fie compactă, este necesar și suficient să existe un punct $x_0 \in [a, b]$, $x_0 \neq x_i$, $i = 1, 2, \dots, n-1$ și un număr K , astfel ca pentru orice funcție $h(x) \in \mathcal{M}$ să avem $|h(x_0)| \leq K$.

Un rol important în teoria funcțiilor convexe o are noțiunea de funcție n -valentă față de o mulțime interpolatoare.

DEFINIȚIA 3. O funcție $f(x)$, definită pe intervalul $[a, b]$, spunem că este n -valentă față de o mulțime F_n de tipul $I_n[a, b]$, dacă, oricare ar fi $g(x) \in F_n$, diferența $f(x) - g(x)$ nu se anulează de către cel mult n puncte din $[a, b]$.

Noțiunea de funcție n -valentă, în cazul cînd mulțimea F_n din definiție se înlătărește cu mulțimea P_n a polinoamelor de grad cel mult egal cu $n-1$, a fost introdusă de T. Popoviciu [19]. În cazul $n=1$, regăsim noțiunea clasică de univalentă pentru funcții reale de o variabilă, reală.

În lucrarea [6] (vezi de asemenea [8]) se stabilesc teoreme de medie pentru funcții definite pe un număr finit de puncte și pentru funcții continue pe un interval finit și închis.

Dintre aceste teoreme le enunțăm pe cele mai frecvent utilizate în restul expunerii. Fie F_n o mulțime de tipul $I_n[a, b]$. Fie E_m mulțimea de puncte

$$x_1 < x_2 < \dots < x_m, \quad m \geq n+1,$$

situată în $[a, b]$, iar

$$y_1, y_2, \dots, y_m$$

numere arbitrară. Fie $x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_n}$, n puncte oarecare din E_m , astfel ca $1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_n \leq m$.

TEOREMA 1. Dacă $x_{i_n} < x_0 \leq b$, atunci

$$\min_{j=i_1, i_2+1, \dots, i_n-n+1} L(F_n; x_j, x_{j+1}, \dots, x_{j+n-1}; y_j, y_{j+1}, \dots, y_{j+n-1} | x_0) \leq L(F_n; x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_n}; y_{i_1}, y_{i_2}, \dots, y_{i_n} | x_0) \leq \max_{j=i_1, i_2+1, \dots, i_n-n+1} L(F_n; x_j, x_{j+1}, \dots, x_{j+n-1}; y_j, y_{j+1}, \dots, y_{j+n-1} | x_0).$$

Această teoremă, prin aplicarea ei la mulțimea P_n , are drept consecință o teoremă de medie dată de T. Popoviciu [16] pentru diferențe divizate: diferența divizată a unei funcții $f(x)$ pe $n+1$ puncte oarecare $x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_{n+1}}$ din mulțimea E_m este o medie aritmetică generalizată a diferențelor divizate ale lui $f(x)$ pe cîte $n+1$ puncte consecutive

$$x_j, x_{j+1}, \dots, x_{j+n}, \quad j = i_1, i_1 + 1, \dots, i_{n+1} - n.$$

Dîndu-se punctele $x_1 < x_2 < \dots < x_{n+1}$ din $[a, b]$ și funcția $f(x)$ definită pe aceste puncte, se introduce notația

$$D[F_n; x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_{n+1}, \dots, x_{n+1}, x_n; f] = f(x_i) - L(F_n; x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, x_{n+1}, \dots, x_{n+1}; f | x_i).$$

TEOREMA 2. Dacă $f(x)$ este continuă pe intervalul $[a, b]$ și dacă pentru două sisteme distințe de puncte

$x_1 < x_2 < \dots < x_n < x_{n+1}$ și $x'_1 < x'_2 < \dots < x'_n < x'_{n+1}$ din $[a, b]$ avem

$D[F_n; x_1, x_2, \dots, x_n, x_{n+1}; f] = A$, $D[F_n; x'_1, x'_2, \dots, x'_n, x'_{n+1}; f] = B$ iar $A \neq B$, atunci, oricare ar fi numărul C cuprins între A și B , ($A < C < B$ sau $B < C < A$), există în cel mai mic interval care conține punctele x_i și x'_i , $i = 1, 2, \dots, n+1$, un sistem de $n+1$ puncte $x''_1 < x''_2 < \dots < x''_n < x''_{n+1}$, astfel ca $D[F_n; x''_1, x''_2, \dots, x''_n, x''_{n+1}; f] = C$.

TEOREMA 3. Dacă $f(x)$ este o funcție continuă pe intervalul $[a, b]$ și pentru un sistem de $n+1$ puncte $x_1 < x_2 < \dots < x_n < x_{n+1}$ din $[a, b]$ are loc relația $D[F_n; x_1, x_2, \dots, x_n, x_{n+1}; f] = 0$, atunci există un punct $x_0 \in (x_1, x_{n+1})$, astfel ca în orice vecinătate a sa să existe $n+1$ puncte $x''_1 < x''_2 < \dots < x''_n < x''_{n+1}$ pentru care $D[F_n; x''_1, x''_2, \dots, x''_n, x''_{n+1}; f] = 0$.

Teoremele 2 și 3 generalizează mai multe teoreme de medie cunoscute în analiză. Printre acestea se numără teoremele de medie pentru diferențe divizate, teoremele de medie pentru alte funcționale care generalizează diferențele divizate etc.

Pe baza teoremei 2 se demonstrează

TEOREMA 4. Dacă $f(x)$ este o funcție continuă pe intervalul $[a, b]$ și n -valentă față de mulțimea F_n de tipul $I_n[a, b]$, atunci

$$D[F_n; x_1, x_2, \dots, x_n, x_{n+1}; f]$$

păstrează același semn oricare ar fi punctele $x_1 < x_2 < \dots < x_n < x_{n+1}$ din $[a, b]$.

DEFINITIA 4. Funcția $f(x)$ definită pe o mulțime E de puncte ale intervalului $[a, b]$, se numește F_n -convexă, F_n -neconcavă, F_n -polinomială, F_n -neconvexă sau F_n -concavă, după cum

$D[F_n; x_1, x_2, \dots, x_n, x_{n+1}; f] >, \geq, = \ll$ sau < 0 pe orice sistem de $n+1$ puncte $x_1 < x_2 < \dots < x_n < x_{n+1}$ ale mulțimii E . Mulțimea E se presupune că are cel puțin $n+1$ puncte.

În lucrările [4], [6] și [8] s-au studiat proprietăți ale funcțiilor introduse prin definiția 4 și pe care pe scurt le numim funcții de ordinul n față de mulțimea F_n . Dintre aceste proprietăți amintim:

TEOREMA 5. Pentru o funcție $f(x)$, definită pe mulțimea E formată din punctele $x_1 < x_2 < \dots < x_m$, $m \geq n+1$, să fie F_n -convexă pe E , este necesar și suficient ca ea să fie F_n -convexă pe fiecare sistem de cîte $n+1$ puncte consecutive din E .

Demonstrația teoremei 5 se bazează pe teorema 1. Pentru fiecare clasă de funcții de ordinul n față de F_n , avem cîte o teoremă analoagă cu teorema 5.

TEOREMA 6. Dacă $f(x)$ este definită pe intervalul $[a, b]$ și este de ordinul n față de mulțimea F_n , $n \geq 2$, pe acest interval, atunci ea este continuă pe intervalul deschis (a, b) .

TEOREMA 7. Dacă $f(x)$ este o funcție de ordinul n față de F_n pe intervalul $[a, b]$ și ea este F_n -polinomială pe $n+1$ puncte $x_1 < x_2 < \dots < x_n < x_{n+1}$ din $[a, b]$, atunci ea este F_n -polinomială pe intervalul $[x_1, x_{n+1}]$.

În lucrarea [6] (vezi de asemenea [8]) s-a elaborat un studiu al mulțimilor de F_n -polinomialitate ale unei funcții de ordinul n față de F_n , precum și un studiu al punctelor de discontinuitate ale unei funcții de ordinul 1 față de o mulțime de tipul $I_1[a, b]$, care generalizează funcțiile monotone.

TEOREMA 8. Dacă $f(x)$ este o funcție continuă pe intervalul $[a, b]$, condiția necesară și suficientă ca ea să fie F_n -convexă sau F_n -concavă pe $[a, b]$ este ca ea să fie n -valentă față de mulțimea F_n pe intervalul $[a, b]$.

Această teoremă explică legătura dintre definiția noțiunii de convexitate dată de noi și cea dată de L. Tonelli [22], observându-se totodată că definiția noastră e mai generală decît cea a lui L. Tonelli.

Tot în lucrarea [6] (vezi de asemenea [8]) s-au studiat funcțiile de ordinul n față de o mulțime F_n , care conține un șir de submulțimi $F_1 \subset F_2 \subset \dots \subset F_{n+1}$, astfel ca F_k să fie de tipul $I_k[a, b]$ (în acest caz se zice că F_n conține un lanț interpolator de ordinul $(1, 2, \dots, n-1)$). Introducerea acestei noțiuni permite studierea proprietăților de descompunere ale mulțimii de definiție a unei funcții de ordinul n față de F_n . Această studiu se bazează pe o clasificare a punctelor de ordinul k , $k = 1, 2, \dots, n-1$, față de submulțimea F_k a lui F_n , $n \geq 2$, ale unei funcții $f(x)$ despre care se presupune că este F_n -convexă sau F_n -concavă.

Rezultatele prezentate mai sus ne conduc la interesante aplicații cu privire la ecuații diferențiale. Funcțiile de ordinul n față de mulțimea G_n a integralelor unei ecuații diferențiale de ordinul n , în ipoteza că această mulțime este interpolatoare de ordinul n pe un interval, prezintă anumite proprietăți diferențiale, studiate în lucrările [2], [4], [6], [7], [11].

Se consideră ecuația diferențială

$$y^{(n)} - G(x, y, y', \dots, y^{(n-1)}) = 0, \quad (3)$$

asupra căreia se fac următoarele ipoteze:

1°. funcția $G(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$ este continuă în raport cu ansamblul variabilelor sale $x, y, y', \dots, y^{(n-1)}$ pe domeniul definit de inegalitățile

$$a < x < b, \quad -\infty < y < +\infty, \quad -\infty < y^{(i)} < +\infty,$$

$$i = 1, 2, \dots, n-1;$$

2°. pentru orice punct $x_0 \in [a, b]$, există o integrală și una singură $y(x)$ a ecuației (3), astfel ca

$$y(x_0) = y_0, \quad y^{(i)}(x_0) = y_0^{(i)}, \quad i = 1, 2, \dots, n-1,$$

numerele $y_0, y_0^{(i)}$, $i = 1, 2, \dots, n-1$ fiind date arbitrar.

DEFINITIA 5. Ecuația (3) spunem că este de tipul $J_n[a, b]$, dacă sunt indeplinite condițiile 1°-2° și mulțimea G_n a integralelor sale este de tipul $I_n[a, b]$.

TEOREMA 9. Fie $f(x)$ o funcție continuă pe intervalul $[a, b]$ și cu a $n - a$ derivată continuă pe (a, b) . Dacă ecuația (3) este de tipul $J_n[a, b]$ și are o integrală care pe $n + 1$ puncte $x_1 < x_2 < \dots < x_{n+1}$ din $[a, b]$ coincide cu $f(x)$, atunci există un punct $x_0 \in (x_1, x_{n+1})$ astfel ca

$$f^{(n)}(x_0) - G(x_0, f(x_0), \dots, f^{(n-1)}(x_0)) = 0.$$

Pe baza teoremei 9 se găsesc inegalitățile diferențiale care caracterizează funcțiile de ordinul n față de mulțimea G_n a integralelor ecuației (3), presupusă de tipul $J_n[a, b]$. Are loc, spre exemplu, următoarea proprietate:

Dacă $f(x)$ este o funcție cu a $n - a$ derivată continuă pe intervalul $[a, b]$ și ecuația (3) este de tipul $J_n[a, b]$ atunci inegalitatea

$$f^{(n)}(x) - G(x, f(x), \dots, f^{(n-1)}(x)) > 0, \quad x \in [a, b]$$

este suficientă pentru ca $f(x)$ să fie G_n -convexă pe $[a, b]$.

Aceste inegalități diferențiale își găsesc aplicații în studiul problemei n -locale pentru ecuații diferențiale.

În lucrările [6], [11] se mai dău teoreme care conțin condiții suficiente pentru ca o mulțime de funcții continue pe un interval dat să fie interpolatoare de ordinul n pe acest interval, $n \geq 1$.

Tot ca aplicații ale noțiunii de funcție convexă s-au pus în evidență în lucrarea [6] (vezi de asemenea [8]), cîteva proprietăți legate de cea mai bună aproximare în sensul lui P. L. Cebîșev. Aceste proprietăți se referă mai ales la funcții de ordinul n față de o mulțime de tipul $I_n[a, b]$. Se generalizează cu această ocazie o teoremă a lui T. Popoviciu dată în lucrarea [20] și se dau exemple de mulțimi interpolatoare F_n pentru care rămîne adevărată proprietatea că în cazul unei funcții $f(x)$, F_n -convexă, funcția din F_n care se abate cel mai puțin de la $f(x)$ în $[a, b]$ atinge abaterea maximă în extremitățile intervalului $[a, b]$.

Ca o aplicație a teoremei lui de la Vallée Poussin s-a obținut în lucrarea [6] următoarea generalizare a unei teoreme a lui Helly:

TEOREMA 11. Dacă se dau segmentele s_1, s_2, \dots, s_m , $m \geq n + 1$, de lungimi egale, situate pe direcția paralelă cu axa OY , cu proiecțiile în intervalul $[a, b]$, și mulțimea F_n de tipul $I_n[a, b]$, are loc proprietatea: dacă pentru orice sistem de cîte $n + 1$ segmente $s_{i_1}, s_{i_2}, \dots, s_{i_{n+1}}$ există o funcție în F_n al cărei grafic le intersectează, atunci există o funcție în F_n , al cărei grafic intersectează toate cele m segmente date.

Mentionăm de asemenea următoarele două teoreme de medie obținute în lucrarea [6], privind funcționalele definite pe mulțimea funcțiilor continue pe un interval finit $[a, b]$. Fie F_{n+1} o mulțime de tipul $I_{n+1}[a, b]$ iar F_n o submulțime a ei de tipul $I_n[a, b]$, $n \geq 1$.

TEOREMA 12. Dacă $A[f]$ este o funcțională definită pe mulțimea funcțiilor continue pe intervalul $[a, b]$ și sunt îndeplinite condițiile:

1°. $A[f] = 0$, dacă $f \in F_n$

2°. $A[f] \neq 0$, dacă f este F_n -convexă sau F_n -concavă pe $[a, b]$,

atunci, dacă $g(x)$ este o funcție continuă pe $[a, b]$ și $A[g] = 0$, există $n + 1$ puncte x_1, x_2, \dots, x_{n+1} în $[a, b]$, astfel ca

$$A[L(F_{n+1}, x_1, x_2, \dots, x_{n+1}; g|x)] = 0.$$

Această teoremă conține ca un caz particular cunoscuta teoremă dată de T. Popoviciu [18]:

Dacă $A[f]$ este o funcțională liniară, definită pe mulțimea funcțiilor continue pe intervalul finit $[a, b]$, și:

1°. $A[1] = A[x] = \dots = A[x^{n-1}] = 0$, $A[x^n] \neq 0$,

2°. $A[f] \neq 0$ oricare ar fi funcția $f(x)$ convexă de ordinul $n - 1$, atunci există pentru orice f din mulțimea de definiție, $n + 1$ puncte x_1, x_2, \dots, x_{n+1} , în $[a, b]$, astfel ca $A[f] = A[x^n](x_1, x_2, \dots, x_{n+1}, f)$.

Aceste teoreme au fost aplicate la cea mai bună aproximare a funcțiilor continue prin polinoame (a se vedea lucrările [6] și [8]).

O extindere a teoremei 13 la cazul neliniar, în ipoteza că $A(f)$ este o funcțională continuă pe mulțimea sa de definiție, a fost dată în lucrarea [6] (vezi de asemenea [8]).

Rezultatele de mai sus au condus la extinderea noțiunii de mulțime interpolatoare la spații abstractive. Aceste rezultate sunt conținute în [10], [12].

BIBLIOGRAFIE

1. Moldovan E., *Asupra unei generalizări a noțiunii de convexitate*. Studii și cercetări științifice, Cluj, VI, 65–73 (1955).
2. — *Asupra unor teoreme de medie*. Comunicările Acad. R.P.R., VI, 1, 7–12 (1956).
3. — *Proprietăți ale mulțimilor de funcții interpolatoare*. Bul. Univ. V. Babeș-Bolyai, Ser. Șt. naturii, I, 31–42 (1957).
4. — *Proprietăți ale funcțiilor convexe generalizate*. Studii și cercetări de matematică (Cluj), VIII, 1–2, 21–35 (1957).
5. — *Funcții cu variație mărginită*. Studii și cercetări de matematică (Cluj), VIII 3–4, 313–317 (1957).
6. — *Asupra noțiunii de funcție convexă față de o mulțime de funcții interpolatoare*. Studii și cercetări de matematică (Cluj), IX, 161–224 (1958).
7. — *Некоторые замечания относительно одного признака неколеблемости для линейных дифференциальных уравнений*. Mathematica, 1(24), 45–48 (1959).
8. — *Sur une généralisation des fonctions convexes*. Mathematica, 1 (24), 49–80 (1959).
9. — *Asupra unei generalizări a teoremei de contracție a lui L. Ciakaloff*. Comunicare prezentată la sesiunea din 1957 a Univ. Babeș-Bolyai (Cluj).
10. — *Interpolarea în spații abstractive*. Studii și cercetări de matematică (Cluj), X, 329–335 (1959).
11. — *Aplications des fonctions convexes généralisées*. Mathematica, 1 (24), 2, 281–286 (1959).
12. — *Sur l'interpolation généralisée*. Mathematica, 2(25), 1, 143–147 (1960).
13. Морозов М. И., *О некоторых вопросах равномерного приближения непрерывных функций посредством функции интерполяционных классов*. Изв. Акад. Нук, Сер. мат., 16, 75–100 (1952).
14. Новодворский Е. П., Пинскер И. Ш., *Процесс уравнения максимумов*. Успехи мат. наук, VI, 6 (46), 174–181 (1951).

15. Popoviciu T., *Cea mai bună aproximatie a funcțiilor continue prin polinoame*. Cluj, 1937.
16. — *Sur quelques propriétés des fonctions d'une ou des deux variables réelles*. Mathematica, **8**, 1–86 (1934).
17. — *Notes sur les généralisations des fonctions convexes d'ordre supérieur (II)*. Bullet. de la section scientifique de l'Academie Roumaine, **XXII**, 10, 373–377 (1940).
18. — *Notes sur les fonctions convexes d'ordre supérieur (IX)*. Bull. Math. de la Soc. Roum Sci., **43**, 85–141 (1941).
19. — *Notes sur les fonctions convexes d'ordre supérieur (I)*. Mathematica, **12**, 81–92 (1936).
20. — *Notes sur les fonctions convexes d'ordre supérieur (VI)*. Revue de l'Union Internationale, **2**, 31–40 (1939).
21. — *Les fonctions convexes*. Actualités Sci. et Ind., **992**, Paris, 1945.
22. Tonheim L., *On n-parameter families of functions and associated convex functions*. Trans. Amer. Math. Soc., **69**, 457–469, 1950.

Succesivitatea și *monotonicitatea*, *lineareitatea* și *continuitatea* din cadrul unei clase de *funcții* sunt proprietăți care se transmit de la o funcție la alta.

(i) *continuitatea* și *lineareitatea* sunt proprietăți care se transmit de la o funcție la alta.

(ii) *monotonicitatea* și *succesivitatea* sunt proprietăți care se transmit de la o funcție la alta.

(iii) *continuitatea* și *lineareitatea* sunt proprietăți care se transmit de la o funcție la alta.

(iv) *monotonicitatea* și *succesivitatea*.

Inductiv și *indirect* soluții ale problemelor matematice sunt soluții care constă în rezolvarea unei probleme care se poate reduce la rezolvarea unei probleme mai simple, care pot fi rezolvate direct. Acestea rezolvătoare se numesc *metode directe*. Soluția unei probleme se numește *soluție generală* dacă este rezolvată în totalele situații posibile. Soluția unei probleme se numește *soluție particulară* dacă este rezolvată în situații speciale. Soluția unei probleme se numește *soluție nehomogenă* dacă nu este rezolvată în totalele situații posibile. Soluția unei probleme se numește *soluție homogenă* dacă este rezolvată în situații care nu sunt speciale. Soluția unei probleme se numește *soluție implicită* dacă nu este rezolvată în totalele situații posibile. Soluția unei probleme se numește *soluție explicită* dacă este rezolvată în situații speciale. Soluția unei probleme se numește *soluție implicită homogenă* dacă este rezolvată în situații care nu sunt speciale. Soluția unei probleme se numește *soluție explicită homogenă* dacă este rezolvată în situații speciale. Soluția unei probleme se numește *soluție implicită nehomogenă* dacă nu este rezolvată în situații care nu sunt speciale. Soluția unei probleme se numește *soluție explicită nehomogenă* dacă nu este rezolvată în situații speciale.

(i) *continuitatea* și *lineareitatea* sunt proprietăți care se transmit de la o funcție la alta.

(ii) *continuitatea* și *lineareitatea* sunt proprietăți care se transmit de la o funcție la alta.

(iii) *continuitatea* și *lineareitatea* sunt proprietăți care se transmit de la o funcție la alta.

(iv) *continuitatea* și *lineareitatea* sunt proprietăți care se transmit de la o funcție la alta.