

UN PROCEDEU DE ORDINUL OPT DE EXACTITATE, DE
INTEGRARE NUMERICĂ A ECUAȚIILOR DIFERENȚIALE
DE ORDINUL ÎNȚII

DE

A. COȚIU

(Cluj)

Comunicare prezentată la Colocviul de analiză numerică din 8-13 decembrie 1960, Cluj

Să considerăm ecuația diferențială de ordinul întâi

$$z' = \varphi(x, z) \quad (1)$$

și fie $z(x)$ integrala ei care satisface la condiția inițială

$$z(x_0) = z_0. \quad (2)$$

Presupunem că sînt îndeplinite condițiile care asigură existența și unicitatea integralei $z(x)$ pe intervalul $[x_0, x]$, unde $x = x_0 + h$.

1. Deoarece în cele ce urmează intervine des noțiunea de ordin de exactitate al unui procedeu de integrare numerică a ecuațiilor diferențiale de ordinul întâi, vom indica definiția acestei noțiuni (a se vedea de exemplu [3]).

Să notăm cu $\tilde{z}(x)$ integrala ecuației diferențiale (1), calculată cu ajutorul unui procedeu numeric, dat, pe nodul x . Să dezvoltăm pe $z(x)$, integrala exactă a ecuației diferențiale (1) și pe $\tilde{z}(x)$ în serii Taylor, cu centrul în punctul x_0 :

$$z(x) = z(x_0) + \frac{h}{1!} z'(x_0) + \frac{h^2}{2!} z''(x_0) + \dots + \frac{h^p}{p!} z^{(p)}(x_0) + \dots, \quad (3)$$

$$\tilde{z}(x) = z(x_0) + \frac{h}{1!} a_1 + \frac{h^2}{2!} a_2 + \dots + \frac{h^p}{p!} a_p + \dots \quad (4)$$

Există un ultim termen în care coeficienții lui h^i încă mai coincid.

Exponentul puterii lui h , în acel termen, se numește ordinul de exactitate al procedurii numerice. Astfel, dacă ordinul de exactitate al procedurii numerice este p , atunci avem

$$\begin{aligned} a_1 &= z'(x_0), a_2 = z''(x_0), \dots, a_p = z^{(p)}(x_0), \\ \text{însă} \quad a_{p+1} &\neq z^{(p+1)}(x_0). \end{aligned} \quad (5)$$

2. Pentru integrarea numerică a ecuației diferențiale (1), cu condiția inițială (2), este bine cunoscut procedeul lui Runge-Kutta (mai precis al lui Kutta) (a se vedea de exemplu [1]), de ordinul al patrulea de exactitate. Aplicarea acestui procedeu necesită patru substituții în ecuația diferențială. De asemenea, sînt cunoscute procedeele lui Kutta [10] și Nyström [14], de ordinul al cincilea de exactitate. Aplicarea acestor procedee necesită șase substituții în ecuația diferențială. Huta [6], [7] a stabilit două procedee de ordinul al șaselea de exactitate, a căror aplicare necesită opt substituții în ecuația diferențială.

Problema găsirii unei metode care se permită construirea de procedee de tip Runge-Kutta, de orice ordin de exactitate, a fost rezolvată de prof. D. V. Ionescu [8], [9], fără însă ca procedeele menționate mai sus să se poată obține prin această metodă. Metoda arătată de prof. D. V. Ionescu permite construirea de procedee de tip Runge-Kutta, pentru integrarea numerică a ecuațiilor diferențiale de ordinul întâi, a sistemelor de astfel de ecuații și a ecuațiilor diferențiale de ordinul n .

Aplicarea procedeelelor care se obțin prin metoda arătată de prof. D. V. Ionescu necesită însă mult mai multe substituții în ecuația diferențială, decît procedeele menționate mai sus. Astfel, pentru a se obține un procedeu de ordinul al patrulea de exactitate, prin această metodă, trebuie să se calculeze funcția $\varphi(x, z)$ pentru șapte perechi de valori (x, z) , pe cînd aplicarea procedurii lui Kutta, de același ordin de exactitate, necesită calcularea funcției $\varphi(x, z)$ numai pentru patru perechi de valori (x, z) . De aceea, prof. D. V. Ionescu menționează că pentru obținerea de procedee de ordinele al cincilea, al șaselea ș. a. m. d., de exactitate, prezintă interes cercetarea unor procedee de tip Runge-Kutta, a căror aplicare să necesite calcularea funcției $\varphi(x, z)$ pentru un număr mai mic de perechi de valori (x, z) , decît cele date în lucrarea [8], reluîndu-se în acest scop metodele din cartea lui Runge și König [15], sau alte metode.

3. În 1958, Fehlberg [5] a arătat că printr-o transformare a ecuației diferențiale (1) se poate stabili un procedeu de ordinul al șaselea de exactitate, a cărui aplicare necesită numai trei substituții în ecuația diferențială transformată. Prin transformarea dată de Fehlberg, integrarea numerică a ecuației diferențiale (1), cu condiția inițială (2), se reduce la integrarea numerică a unei alte ecuații diferențiale, tot de ordinul întâi, cu aceeași condiție inițială.

În comunicarea prezentată la Sesiunea științifică jubiliară a Universității „Al. I. Cuza” din Iași, din 28–30 oct. 1960 [4], am dat o extindere transformării lui Fehlberg, precum și o altă transformare, diferită de cea

a lui Fehlberg, care ne-au permis să stabilim un procedeu de ordinul al șaptelea de exactitate, a cărui aplicare necesită trei substituții în ecuația diferențială transformată, un procedeu de ordinul al șaptelea de exactitate, a cărui aplicare necesită două substituții în ecuația diferențială transformată, precum și un procedeu de ordinul al optelea de exactitate, a cărui aplicare necesită trei substituții în ecuația diferențială transformată.

În lucrarea de față, ne propunem să dăm o extindere transformării, determinată în lucrarea [4], care ne permite să stabilim un procedeu de ordinul al optelea de exactitate, a cărui aplicare necesită numai două substituții în ecuația diferențială transformată. Vom indica, în încheierea lucrării, câteva concluzii în legătură cu procedeele stabilite pe această cale.

4. Să trecem la stabilirea procedurii pe care-l avem în vedere.

În locul funcției $z(x)$, integrală a ecuației diferențiale (1), care satisface la condiția inițială (2), să introducem printr-o transformare, o nouă funcție $y(x)$, astfel încît să satisfacă la următoarele condiții:

a) $y(x)$ să fie integrală a ecuației diferențiale

$$y' = f(x, y) \quad (6)$$

și care satisface la aceeași condiție inițială

$$y(x_0) = y_0 = z_0; \quad (7)$$

b) pe nodul x_0 , integrala $y(x)$, și funcția $f(x, y)$ care va fi determinată imediat, să îndeplinească condițiile

$$y'_0 = 0, y''_0 = 0, y'''_0 = 0, y^{IV}_0 = 0, \quad (8)$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)_0 = 0, \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}\right)_0 = 0. \quad (9)$$

Din condițiile (8) rezultă că sînt satisfăcute și condițiile

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_0 = 0, \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}\right)_0 = 0, \left(\frac{\partial^3 f}{\partial x^3}\right)_0 = 0. \quad (10)$$

Într-adevăr, condițiile (10) rezultă imediat din egalitățile

$$y''_0 = \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_0 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)_0 y'_0 = 0,$$

$$y'''_0 = \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}\right)_0 + 2 \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}\right)_0 y'_0 + \left(\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}\right)_0 y'^2_0 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)_0 y''_0 = 0,$$

$$y^{IV}_0 = \left(\frac{\partial^3 f}{\partial x^3}\right)_0 + 3 \left(\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}\right)_0 y'_0 + 3 \left(\frac{\partial^3 f}{\partial x \partial y^2}\right)_0 y'^2_0 +$$

$$+ \left(\frac{\partial^3 f}{\partial y^3}\right)_0 y'^3_0 + 3 \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}\right)_0 y''_0 + 3 \left(\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}\right)_0 y'_0 y''_0 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)_0 y'''_0 = 0.$$

Să considerăm acum următoarea relație între integralele z și y , care, așa cum se va vedea, ne conduce la transformarea ce trebuie s-o facem asupra ecuației diferențiale (1):

$$z = \theta(x, y) = y + z'_0(x - x_0) + \frac{1}{2!} z''_0(x - x_0)^2 + \frac{1}{3!} z'''_0(x - x_0)^3 + \frac{1}{4!} z^{IV}_0(x - x_0)^4 + A(x - x_0)(y - y_0) + B(x - x_0)^2(y - y_0), \quad (11)$$

unde A și B sînt, deocamdată, două constante oarecare.

Se verifică ușor că condițiile (7) și (8) satisfac relația (11).

Să determinăm acum constantele A și B astfel ca și condițiile (9) să fie satisfăcute.

Pentru aceasta, să derivăm relația (11) în raport cu x și să ținem seamă de ecuațiile (1) și (6); avem

$$\begin{aligned} \varphi(x, z) = & [1 + A(x - x_0) + B(x - x_0)^2] f(x, y) + z'_0 + z''_0(x - x_0) + \\ & + \frac{1}{2!} z'''_0(x - x_0)^2 + \frac{1}{3!} z^{IV}_0(x - x_0)^3 + A(y - y_0) + \\ & + 2B(x - x_0)(y - y_0). \end{aligned} \quad (12)$$

Să derivăm apoi relația (12), parțial, în raport cu y ; avem

$$\frac{\partial \varphi}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial y} = [1 + A(x - x_0) + B(x - x_0)^2] \frac{\partial f}{\partial y} + A + 2B(x - x_0). \quad (13)$$

Din relația (11) avem egalitatea

$$\frac{\partial z}{\partial y} = 1 + A(x - x_0) + B(x - x_0)^2 \quad (14)$$

pe care dacă o înlocuim în egalitatea (13), se obține

$$\left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} - \frac{\partial f}{\partial y} \right) [1 + A(x - x_0) + B(x - x_0)^2] = A + 2B(x - x_0). \quad (15)$$

Făcînd în egalitatea (15), $x = x_0$, avem

$$\left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0 - \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right)_0 = A,$$

de unde rezultă că pentru a avea

$$\left(\frac{\partial f}{\partial y} \right)_0 = 0,$$

trebuie ca

$$A = \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0 \quad (16)$$

Pentru determinarea lui B , să derivăm egalitatea (15), parțial, în raport cu x ; avem

$$\begin{aligned} & \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \right) [1 + A(x - x_0) + B(x - x_0)^2] + \\ & + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} - \frac{\partial f}{\partial y} \right) [A + 2B(x - x_0)] = 2B. \end{aligned} \quad (17)$$

Dacă facem $x = x_0$ și ținem seama de egalitatea (16), se obține

$$B = \frac{1}{2} \left[\left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} \right)_0 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0^2 \right] \quad (18)$$

Din relația (12), în care constantele A și B se înlocuiesc cu valorile lor date de relațiile (16), respectiv (18), avem

$$\begin{aligned} f(x, y) = & \left\{ 1 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0 (x - x_0) + \frac{1}{2} \left[\left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} \right)_0 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0^2 \right] (x - x_0)^2 \right\}^{-1} \left\{ \varphi[x, \theta(x, y)] - \right. \\ & - z'_0 - z''_0(x - x_0) - \frac{1}{2!} z'''_0(x - x_0)^2 - \frac{1}{3!} z^{IV}_0(x - x_0)^3 - \\ & \left. - \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0 (y - y_0) - \left[\left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} \right)_0 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0^2 \right] (x - x_0)(y - y_0) \right\} \end{aligned} \quad (19)$$

În concluzie, integrarea ecuației diferențiale (1), cu condiția inițială (2), se reduce, prin transformarea (11), unde constantele A și B se înlocuiesc prin valorile lor date de egalitățile (16), respectiv (18), la integrarea ecuației diferențiale (6), cu condiția inițială (7), unde funcția $f(x, y)$ care figurează în membrul al doilea al ecuației (6) este dată de egalitatea (19).

Integrala $y(x)$ și funcția $f(x, y)$, satisfac la condițiile (8), (9) și (10).

Dacă ecuația diferențială (6) a fost integrată numeric și s-a obținut integrala ei aproximativă, $\tilde{y}(x)$, atunci formula (11) dă integrala aproximativă $\tilde{z}(x)$ a ecuației diferențiale (1), înlocuind pe $y(x)$ cu $\tilde{y}(x)$, adică

$$\begin{aligned} \tilde{z}(x) = & \tilde{y}(x) + z'_0(x - x_0) + \frac{1}{2!} z''_0(x - x_0)^2 + \frac{1}{3!} z'''_0(x - x_0)^3 + \\ & + \frac{1}{4!} z^{IV}_0(x - x_0)^4 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0 (x - x_0) [\tilde{y}(x) - y_0] + \\ & + \frac{1}{-2} \left[\left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial z} \right)_0 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right)_0^2 \right] (x - x_0)^2 [\tilde{y}(x) - y_0]. \end{aligned} \quad (20)$$

5. Metoda pe care o vom folosi în această lucrare pentru stabilirea procedurii de integrare numerică a ecuației diferențiale (6), cu condiția inițială (7), este cea dată în cartea lui Runge și König [15] sau în cartea lui Berezin și Jidkov [1].

Integrala $y(x)$ a ecuației diferențiale transformată (6), dezvoltată după formula lui Taylor, în vecinătatea nodului x_0 , este

$$y(x) = y_0 + \frac{y'_0}{1!} h + \frac{y''_0}{2!} h^2 + \dots + \frac{y_0^{(8)}}{8!} h^8 + \frac{y_0^{(9)}}{9!} h^9 + \dots \quad (21)$$

Coficienții $y_0^{(v)}$, din dezvoltarea (21), pot fi exprimați cu ajutorul derivatelor parțiale ale funcției $f(x, y)$, în raport cu x și y pe nodul x_0 . Dacă se ține seama cu această ocazie de condițiile (8), (9) și (10), care simplifică foarte mult formulele, se găsește

$$y'_0 = 0, y''_0 = 0, y_0^{(3)} = 0, y_0^{(4)} = 0,$$

$$y_0^{(5)} = \left(\frac{\partial^4 f}{\partial x^4}\right)_0, y_0^{(6)} = \left(\frac{\partial^5 f}{\partial x^5}\right)_0, \quad (22)$$

$$y_0^{(7)} = \left(\frac{\partial^6 f}{\partial x^6}\right)_0, y_0^{(8)} = \left(\frac{\partial^7 f}{\partial x^7}\right)_0 + 2! \left(\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}\right)_0 \left(\frac{\partial^4 f}{\partial x^4}\right)_0.$$

8. Să scriem acum următorul procedeu de calcul numeric al integralei ecuației diferențiale transformată (6), a cărui aplicare să necesite calcularea valorilor funcției $f(x, y)$ numai pe două noduri ale intervalului $[x_0, x]$, unde $x = x_0 + h$:

$$k_1 = f(x_0 + \alpha_1 h, y_0) h, \quad (23)$$

$$k_2 = f(x_0 + \alpha_2 h, y_0 + \beta_1) h,$$

$$\tilde{y}(x) = y_0 + c_1 k_1 + c_2 k_2. \quad (24)$$

S-a notat cu $\tilde{y}(x)$ integrala aproximativă a ecuației diferențiale, transformată, pe nodul $x = x_0 + h$.

Constantele $\alpha_1, \alpha_2, c_1, c_2$ și β le vom determina dezvoltând după formula lui Taylor, în vecinătatea nodului x_0 , membrii al doilea ai egalităților (23) și (24). Vom compara apoi coeficienții acestor dezvoltări cu coeficienții dezvoltării (21), ținându seama de relațiile (22).

Dacă ținem de condițiile (8), (9) și (10), se găsește

$$k_1 = \frac{1}{4!} \alpha_1^4 \left(\frac{\partial^4 f}{\partial x^4}\right)_0 h^5 + \frac{1}{5!} \alpha_1^5 \left(\frac{\partial^5 f}{\partial x^5}\right)_0 h^6 + \frac{1}{6!} \alpha_1^6 \left(\frac{\partial^6 f}{\partial x^6}\right)_0 h^7 + \frac{1}{7!} \alpha_1^7 \left(\frac{\partial^7 f}{\partial x^7}\right)_0 h^8 + \dots, \quad (25)$$

$$k_2 = \frac{1}{4!} \alpha_2^4 \left(\frac{\partial^4 f}{\partial x^4}\right)_0 h^5 + \frac{1}{5!} \alpha_2^5 \left(\frac{\partial^5 f}{\partial x^5}\right)_0 h^6 + \frac{1}{6!} \alpha_2^6 \left(\frac{\partial^6 f}{\partial x^6}\right)_0 h^7 + \left[\frac{1}{48} \alpha_1^4 \alpha_2^2 \beta \left(\frac{\partial^4 f}{\partial x^4}\right)_0 \left(\frac{\partial^3 f}{\partial x^2 \partial y}\right)_0 + \frac{1}{7!} \alpha_2^7 \left(\frac{\partial^7 f}{\partial x^7}\right)_0 \right] h^8 + \dots \quad (26)$$

7. Compararea coeficienților din relațiile (21) și (24), ținând seamă de egalitățile (22), (25) și (26), ne conduce la următorul sistem de cinci ecuații cu cinci necunoscute:

$$\begin{aligned} \left(\frac{\partial^4 f}{\partial x^4}\right)_0 h^5 &: & \frac{1}{4!} c_1 \alpha_1^4 + \frac{1}{4!} c_2 \alpha_2^4 &= \frac{1}{5!}, \\ \left(\frac{\partial^5 f}{\partial x^5}\right)_0 h^6 &: & \frac{1}{5!} c_1 \alpha_1^5 + \frac{1}{5!} c_2 \alpha_2^5 &= \frac{1}{6!}, \\ \left(\frac{\partial^6 f}{\partial x^6}\right)_0 h^7 &: & \frac{1}{6!} c_1 \alpha_1^6 + \frac{1}{6!} c_2 \alpha_2^6 &= \frac{1}{7!}, \\ \left(\frac{\partial^7 f}{\partial x^7}\right)_0 h^8 &: & \frac{1}{7!} c_1 \alpha_1^7 + \frac{1}{7!} c_2 \alpha_2^7 &= \frac{1}{8!}, \\ \left(\frac{\partial^3 f}{\partial x^3 \partial y}\right)_0 \left(\frac{\partial^4 f}{\partial x^4}\right)_0 h^8 &: & \frac{1}{48} c_2 \alpha_1^4 \alpha_2^2 \beta &= \frac{21}{8!}. \end{aligned} \quad (27)$$

Efectuând simplificările, din sistemul (27) se obține sistemul

$$\begin{aligned} c_1 \alpha_1^4 + c_2 \alpha_2^4 &= \frac{1}{5}, \\ c_1 \alpha_1^5 + c_2 \alpha_2^5 &= \frac{1}{6}, \\ c_1 \alpha_1^6 + c_2 \alpha_2^6 &= \frac{1}{7}, \\ c_1 \alpha_1^7 + c_2 \alpha_2^7 &= \frac{1}{8}, \\ c_2 \alpha_1^4 \alpha_2^2 \beta &= \frac{1}{40}. \end{aligned} \quad (28)$$

Pentru ca primele patru ecuații să fie compatibile în raport cu c_1 și c_2 , trebuie să avem

$$\begin{vmatrix} \alpha_1^4 & \alpha_2^4 & \frac{1}{5} \\ \alpha_1^5 & \alpha_2^5 & \frac{1}{6} \\ \alpha_1^6 & \alpha_2^6 & \frac{1}{7} \\ \alpha_1^7 & \alpha_2^7 & \frac{1}{8} \end{vmatrix} = 0, \quad \begin{vmatrix} \alpha_1^5 & \alpha_2^5 & \frac{1}{6} \\ \alpha_1^6 & \alpha_2^6 & \frac{1}{7} \\ \alpha_1^7 & \alpha_2^7 & \frac{1}{8} \end{vmatrix} = 0.$$

Calculul acestor determinanți conduce, presupunând că α_1 și α_2 sînt diferiți de zero și diferiți între ei, la următoarele ecuații

$$\begin{aligned} \frac{1}{5} \alpha_1 \alpha_2 - \frac{1}{6} (\alpha_1 + \alpha_2) + \frac{1}{7} &= 0, \\ \frac{1}{6} \alpha_1 \alpha_2 - \frac{1}{7} (\alpha_1 + \alpha_2) + \frac{1}{8} &= 0. \end{aligned} \quad (29)$$

Din ecuațiile (29) obținem

$$\alpha_1 + \alpha_2 = \frac{3}{2}, \quad \alpha_1 \alpha_2 = \frac{15}{28}, \quad (30)$$

și de aici avem mai departe

$$\begin{aligned} \alpha_1 &= \frac{3}{4} - \frac{1}{4} \sqrt{\frac{3}{7}}, \\ \alpha_2 &= \frac{3}{4} + \frac{1}{4} \sqrt{\frac{3}{7}}. \end{aligned} \quad (31)$$

Dacă rezolvăm apoi primele două ecuații din sistemul (28), în raport cu c_1 și c_2 , unde α_1 și α_2 sînt înlocuiți cu valorile lor din (31), se găsește

$$\begin{aligned} c_1 &= \frac{784}{253 \cdot 125} \left(102 + 49 \sqrt{\frac{3}{7}} \right), \\ c_2 &= \frac{784}{253 \cdot 125} \left(102 - 49 \sqrt{\frac{3}{7}} \right). \end{aligned} \quad (32)$$

Din ultima ecuație a sistemului (28) se obține β ,

$$\beta = \frac{7}{12 \cdot 500} \left(1269 + 1253 \sqrt{\frac{3}{7}} \right). \quad (33)$$

Am stabilit deci următorul procedeu de ordinul opt de exactitate de integrare numerică a ecuației diferențiale transformată

$$y' = f(x, y),$$

cu condiția inițială $y(x_0) = y_0 = z_0$,

$$\tilde{y}(x) = y_0 + 0,415 k_1 + 0,217 k_2, \quad (34)$$

cu notațiile

$$\begin{aligned} k_1 &= f(x_0 + 0,586 h, y_0) h, \\ k_2 &= f(x_0 + 0,914 h, y_0 + 1,169 k_1 h). \end{aligned} \quad (35)$$

Aplicarea acestui procedeu necesită două substituții în ecuația diferențială transformată.

Numerele care figurează în relațiile (34) și (35) sînt valori aproximative, cu două zecimale exacte, a treia fiind luată prin lipsă sau prin exces, ale constantelor α_1 , α_2 , c_1 , c_2 și β .

8. Integrarea numerică a ecuației diferențiale

$$z' = \varphi(x, z) = x + z, \quad (36)$$

cu condiția inițială $z(0) = 0$, se reduce prin transformarea (11), la integrarea numerică a ecuației diferențiale

$$y' = f(x, y) = \frac{1}{12} \frac{x^4 + 12x^2y}{x^2 + 2x + 2}, \quad (37)$$

cu condiția inițială $y(0) = 0$.

În cazul de față avem

$$z'_0 = 0, \quad z''_0 = 1, \quad z'''_0 = 1, \quad z^{IV}_0 = 1,$$

iar transformarea ce trebuie făcută asupra ecuației diferențiale inițiale este

$$z = \theta(x, y) = y + \frac{1}{2} x^2 + \frac{1}{6} x^3 + \frac{1}{24} x^4 + xy + \frac{1}{2} x^2 y. \quad (38)$$

Dacă ecuația diferențială (37) se integrează numeric și se obține integrala ei aproximativă $\tilde{y}(x)$, atunci formula (38) dă integrala aproximativă $\tilde{z}(x)$ a ecuației diferențiale (36), înlocuind pe $\tilde{y}(x)$ cu $y(x)$.

Concluzii

Procedeu dat în lucrarea de față, precum și procedeele date în [4], se recomandă în aplicații pentru următoarele motive:

1. Prin stabilirea acestor procedee, a căror aplicare necesită un număr minim de substituții în ecuația diferențială, se aduce o contribuție la rezolvarea unei probleme de mare importanță în analiza numerică, problemă căreia îi este consacrat azi un volum foarte mare de cercetări și anume: determinarea procedeelelor care — pentru probleme date — conduc la un număr cât mai mic de operații [12].

Pînă în prezent, în literatura matematică, în afara procedeelelor care se pot construi prin metoda arătată de prof. D. V. Ionescu, lăsînd la o parte procedeele de ordin de exactitate mai mic, erau cunoscute procedee de ordinul al patrulea de exactitate, a căror aplicare necesită patru substituții în ecuația diferențială, procedee de ordinul al cincilea de exactitate a căror aplicare necesită șase substituții în ecuația diferențială, precum și procedee de ordinul al șaselea de exactitate a căror aplicare necesită opt substituții în ecuația diferențială. Nu de mult a fost dat un procedeu de ordinul al șaselea de exactitate, a cărui aplicare necesită numai trei substituții în ecuația diferențială transformată.

Față de procedeele menționate, procedeu stabilit de noi în lucrarea de față are avantajul că este de ordinul al optălea de exactitate, iar apli-

carei lui necesită doar două substituții în ecuația diferențială transformată. Se pare că, pînă în prezent, în literatura matematică nu este dat un astfel de procedeu.

2. Stabilirea de procedee de integrare numerică a ecuațiilor diferențiale, a căror aplicare necesită un număr cît mai mic de substituții în ecuația diferențială, prezintă mare interes și din punct de vedere al delimitărilor restului acestor procedee. În analiza numerică, o problemă tot așa de importantă ca cea semnalată mai sus, este aceea a evaluării erorilor de calcul, a delimitării restului în procedeele de integrare numerică [12].

Pentru delimitarea restului procedeele de integrare numerică a ecuațiilor diferențiale, o metodă destul de simplă s-a dovedit a fi metoda lui *Bieberbach* [2]. Însă, din cauza felului cum este concepută această metodă, delimitările obținute prin aplicarea ei sînt destul de grosolane tocmai datorită faptului că procedeele cunoscute pînă în prezent necesită un număr mare de substituții în ecuația diferențială.

În analiza numerică, prezintă interes deosebită delimitările restului. Determinarea restului este o problemă mult mai dificilă, dat fiind faptul că în special în procedeele de tip Runge-Kutta, restul are o structură complicată. Așa se explică faptul că structura restului (și nu delimitările restului) a fost puțin studiată pînă în prezent. Spre deosebire de formulele de cuadratură și de derivare numerică, în care restul este o funcțională liniară de f , restul în procedeele de tip Runge-Kutta, de integrare numerică a ecuațiilor diferențiale, nu mai este o funcțională liniară. În acest caz f este o funcție de două sau mai multe variabile. Se pare că problema structurii restului în cazul cînd acesta nu mai e o funcțională liniară de f , este în legătură cu generalizarea noțiunii de convexitate în raport cu un sistem interpolator de funcții [13].

În această ultimă direcție, menționăm în țara noastră rezultatele obținute de *E. I. Moldovan*. O serie de rezultate foarte importante se află conținute în lucrarea [11]. La sfîrșitul lucrării se află o vastă bibliografie în legătură cu această direcție de cercetări.

ПРИЕМ ВОСЬМОГО ПОРЯДКА ТОЧНОСТИ ЧИСЛЕННОГО ИНТЕГРИРОВАНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ ПЕРВОГО ПОРЯДКА

КРАТКОЕ СОДЕРЖАНИЕ

Преобразованием (11), где константы A и B даются равенствами (16), соответственно (18), автор сводит интегрирование дифференциального уравнения (1), при начальном условии (2), к интегрированию дифференциального уравнения (6), при начальном условии (7). Функция $f(x, y)$, фигурирующая в правой части уравнения (6), дается равенством (19).

Решение $y(x)$ и функция $f(x, y)$ удовлетворяют условиям (8), (9) и (10).

Если численно интегрируется дифференциальное уравнение (6) и получается его приближенный интеграл $\tilde{y}(x)$, то формула (20) дает приближенный интеграл $\tilde{z}(x)$ дифференциального уравнения (1).

Для численного интегрирования дифференциального уравнения (6) в труде установлен прием, выраженный формулой (34) с обозначениями (35).

Данный прием рекомендуется для применения, так как ведет к минимальному числу действий и представляет интерес с точки зрения ограничения остатка, именно потому что, хотя он является восьмого порядка точности, его применение требует только двух замен в преобразованном дифференциальном уравнении.

UN PROCÉDÉ DU HUITIÈME ORDRE D'EXACTITUDE, D'INTÉGRATION NUMÉRIQUE DES ÉQUATIONS DIFFÉRENTIELLES DU PREMIER ORDRE

RÉSUMÉ

Par la transformation (11), où les constantes A et B sont données par les égalités (16), respectivement (18), l'auteur réduit l'intégration de l'équation différentielle (1), à la condition initiale (2), à l'intégration de l'équation différentielle (6), à la condition initiale (7). La fonction $f(x, y)$, qui figure au deuxième membre de l'équation (6), est donnée par l'égalité (19).

L'intégrale $y(x)$ et la fonction $f(x, y)$ satisfont aux conditions (8), (9) et (10).

Si l'on procède à l'intégration de l'équation différentielle (6) et l'on obtient son intégrale approximative, $\tilde{y}(x)$, alors la formule (20) donne l'intégrale approximative $\tilde{z}(x)$ de l'équation différentielle (1).

Pour l'intégration numérique de l'équation différentielle (6) on établit, dans le travail, le procédé exprimé par la formule (34), avec les notations (35).

L'auteur recommande le procédé indiqué dans le présent travail pour les applications parce qu'il conduit à un nombre très réduit d'opérations et présente de l'intérêt du point de vue de la délimitation du reste, précisément parce que, bien qu'il soit du huitième ordre d'exactitude, son application ne réclame néanmoins que deux substitutions dans l'équation différentielle transformée.

BIBLIOGRAFIE

1. И. С. Березин и Н. П. Жидков, *Методы вычислений*, Том. 2. Москва, 1960, p. 286—311.
2. L. Bieberbach, *On the Remainder of the Runge-Kutta Formula in the Theory of Ordinary Differential Equations*. ZAMP, II, 4, 233—248 (1951).
3. L. Collatz, *Numerische Behandlung von Differentialgleichungen*. Berlin—Göttingen—Heidelberg, 1951 (trad. în limba rusă, Moscova, 1953, 11—12).
4. A. Coțiu, *Stabilirea unor procedee de ordin înalt de exactitate, de integrare numerică a ecuațiilor diferențiale*. Comunicare prezentată la Sesiunea științifică jubiliară a Univ. „Al. I. Cuza”, Iași, din 28—30 oct. 1960 (sub tipar).
5. E. Fehlberg, *Eine Methode zur Fehlerverkleinerung beim Runge-Kutta-Verfahren*. Z. angew. Math. Mech., 38, 421—426 (1958).
6. A. Huța, *Une amélioration de la méthode de Runge-Kutta-Nyström pour la résolution numérique des équations différentielles du premier ordre*. Acta fac. rerum naturalium Univ. Comenianae, Mathematica (Bratislava), I, 4—6, 201—224 (1956).
7. — *Contribution à la formule de sixième ordre dans la méthode de Runge-Kutta-Nyström*. Acta fac. rerum naturalium Univ. Comenianae, Mathematica (Bratislava), II, 1—2, 21—24 (1957).
8. D. V. Ionescu, *O generalizare a unei proprietăți ce intervine în metoda lui Runge-Kutta pentru integrarea numerică a ecuațiilor diferențiale*. Bul. științ. — Acad. R.P.R., Secția de științe matematice și fizice, VI, 2, 229—241 (1954).
9. — *O generalizare a unei proprietăți care intervine în metoda lui Runge și Kutta pentru integrarea numerică a ecuațiilor diferențiale*. Bul. științ. — Acad. R.P.R., Secția de științe matematice și fizice, VIII, 1, 67—100 (1956).
10. W. Kutta, *Beitrag zur näherungsweise Integration totaler Differentialgleichungen*. Zeitschr. f. Math. u. Physik, 46, 435—453 (1901).
11. E. Moldovan, *Asupra noțiunii de funcție convexă față de o mulțime de funcții interpolatoare*. Stud. și cercet. de matem. (Cluj), IX, 1—4, 161—224 (1958).
12. — *Mașinile de calcul și dezvoltarea matematicii*. Gazeta mat. și fizică, A, XI (LXIV), 4, 193—201 (1959).
13. T. Popoviciu, *Certains aspects du problème de la précision dans les calculs numériques*. Bull. Math. de la Soc. Sci. Math. Phys. de la R.P.R., I (49), 4, 473—478 (1957).
14. E. J. Nyström, *Über die numerische Integration von Differentialgleichungen*. Acta Soc. Sci. Fennicae, L, 13, 1—55 (1926).
15. C. Runge, H. König, *Vorlesungen über Numerisches Rechnen*. Berlin, 1924.

Primit la 12. XII. 1960.

ANUNA METODEI INTEGRĂRII NUMERICE
PENTRU ECUAȚII DIFERENȚIALE

Metoda operațională prezentată în această lucrare reprezintă o îmbunătățire a metodei lui Runge-Kutta-Nyström de ordin 6, utilizată în lucrarea [1]. Scopul este de a obține o metodă de ordin 6 care să aibă o eroare de trunchiere mai mică decât cea a metodei lui Runge-Kutta-Nyström de ordin 6. Pentru aceasta se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6. Se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6. Se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6.

Se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6. Se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6.

Se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6. Se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6.

Se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6. Se utilizează o funcție de interpolare de ordin 5 care să fie exactă pe un interval de lungime h și să aibă o eroare de trunchiere de ordin 6.