

ACADEMIE ROUMAINE

BULLETIN
DE LA
SECTION SCIENTIFIQUE

PUBLIÉ PAR LES SOINS DES SECRÉTAIRES DE LA SECTION

MEMBRES DE L'ACADEMIE ROUMAINE

† ST. C. HEPITES † GR. ANTIPA
DE 1912 À 1919 DE 1919 À 1939
ET

TRAJAN SAVULESCO

TOME XXVII-ÈME

1944—1945



MONITORUL OFICIAL ȘI IMPRIMERIILE STATULUI
IMPRIMERIA NAȚIONALĂ. BUCUREȘTI, 1947

Ac P 153-1950

UN THÉORÈME SUR LES FORMES QUADRATIQUES
PAR
D. V. JONESCO

Note présentée par Mr. D. Pompeiu M. A. R. dans la séance du 6 octobre 1944

1. Considérons les formes quadratiques

$$F = \sum_{i, k=1}^n a_{ik} x_i x_k , \quad G = \sum_{i, k=1}^n b_{ik} x_i x_k , \quad H = \sum_{i, k=1}^n c_{ik} x_i x_k$$

dont les discriminants A , B , C ne sont pas nuls.

Posons

$$\begin{aligned} h_1 &= c_{11} x_1 + c_{12} x_2 + \dots + c_{1n} x_n \\ h_2 &= c_{21} x_1 + c_{22} x_2 + \dots + c_{2n} x_n \\ &\dots \\ h_n &= c_{n1} x_1 + c_{n2} x_2 + \dots + c_{nn} x_n \end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned} \varphi_1 &= \begin{vmatrix} h_1 & b_{12} & \dots & b_{1n} \\ h_2 & b_{22} & \dots & b_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ h_n & b_{n2} & \dots & b_{nn} \end{vmatrix}, \quad \varphi_2 = \begin{vmatrix} b_{11} & h_1 & b_{13} & \dots & b_{1n} \\ b_{21} & h_2 & b_{23} & \dots & b_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_{n1} & h_n & b_{n3} & \dots & b_{nn} \end{vmatrix} \\ \dots & \quad \varphi_n = \begin{vmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1,n1} & h_1 \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2,n1} & h_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_{n1} & b_{n2} & \dots & b_{n,n1} & h_n \end{vmatrix} \end{aligned}$$

et considérons la forme quadratique

$$1) \quad \Phi = \Phi(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i, k=1}^n a_{ik} \varphi_i \varphi_k .$$

On démontre que le discriminant de cette forme n'est pas nul; il est égal à $AB^{2n-2}C^2$.

Si nous faisons $x_n = 0$ dans la forme Φ , nous obtenons une nouvelle forme quadratique

$$\Phi_1 = \Phi(x_1, x_2, \dots, x_{n-1}, 0)$$

en x_1, x_2, x_{n-1} .

Dans cette note nous voulons donner une expression du discriminant δ de la forme Φ_1 , et faire une application.

2. Désignons par A_{ik} et C_{ik} les coefficients de a_{ik} et c_{ik} dans les développements des discriminants A et C . Nous avons démontré que

$$\delta = B^{2n-4} \sum_{i, h=1}^n A_{ih} \alpha_{in} \alpha_{hn}$$

$$\alpha_{1n} = b_{11} C_{1n} + b_{21} C_{2n} + \dots + b_{n1} C_{nn}$$

$$\alpha_{2n} = b_{12} C_{1n} + b_{22} C_{2n} + \dots + b_{n2} C_{nn}$$

.....

$$\alpha_{nn} = b_{1n} C_{1n} + b_{2n} C_{2n} + \dots + b_{nn} C_{nn}$$

On peut introduire dans l'expression de δ à la place de $C_{1n}, C_{2n}, \dots, C_{nn}$ les valeurs $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$ données par les équations linéaires

$$h_1 = 0, h_2 = 0, \dots, h_n = 0.$$

On trouve

$$(2) \quad \delta = \frac{B^{2n-4} C^2 \xi_n^2}{H^2(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)} \sum_{i, h=1}^n A_{ih} u_i u_h$$

$$\text{où } u_1 = b_{11} \xi_1 + b_{21} \xi_2 + \dots + b_{n1} \xi_n$$

$$(3) \quad u_2 = b_{12} \xi_1 + b_{22} \xi_2 + \dots + b_{n2} \xi_n$$

$$\dots$$

$$u_n = b_{1n} \xi_1 + b_{2n} \xi_2 + \dots + b_{nn} \xi_n.$$

Nous allons transformer cette expression de δ , par des considérations géométriques.

Dans l'espace à $n-1$ dimensions, considérons les coordonnées homogènes x_1, x_2, \dots, x_n . L'équation

$$H = \sum_{i, h=1}^n c_{ih} x_i x_h = 0$$

représente une quadrique dont le centre I a pour coordonnées $1, \xi, \dots, \xi_n$.

Considérons aussi les quadriques

$$F = \sum_{i, k=1}^n a_{ik} x_i x_k = 0 .$$

et

$$G = \sum_{i, k=1}^n b_{ik} x_i x_k = 0 .$$

Le plan polaire de I par rapport à la quadrique $G = 0$, a un pôle I par rapport à la quadrique $F = 0$.

Les coordonnées $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ de I sont données par les formules

$$A\eta_1 = A_{11} u_1 + A_{21} u_2 + \dots + A_{n1} u_n$$

$$A\eta_2 = A_{12} u_1 + A_{22} u_2 + \dots + A_{n2} u_n$$

.....

$$A\eta_n = A_{1n} u_1 + A_{2n} u_2 + \dots + A_{nn} u_n$$

où u_1, u_2, \dots, u_n sont données par les formules (3).

Si nous calculons la valeur de

$$F(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) = \sum_{i, k=1}^n a_{ik} \eta_i \eta_k ,$$

on trouve

$$F(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) = \frac{1}{A} \sum_{i, k=1}^n A_{ik} u_i u_k ,$$

de sorte que nous pouvons écrire la formule (2) sous la forme

$$(4) \quad \boxed{\delta = \frac{B^{2n-4} C^2 \xi_n^2}{H^2(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)} AF(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n)}$$

Telle est la formule que nous avions en vue.

3. Faisons une application des considérations précédentes, en supposant $n = 3$. Les équations

$$F = 0, G = 0, H = 0 ,$$

représentent alors trois coniques que nous désignerons par (F) , (G) et (H) .

La polaire d'un point P de la conique (F) , par rapport à la conique (G) , a un pôle Q par rapport à la conique (H) . Lorsque P décrit la conique (F) , le point Q décrit également une conique (Q)

L'équation de la conique (Q) est donnée par la formule (1) et le genre de cette conique est donné par le signe du discriminant δ . Soient I le centre de la conique (H) et D la polaire de I par rapport à la conique (G). La formule (4) montre que le genre de la conique (Q), dépend de la position de la droite D par rapport à la conique (F).

Si la droite D est tangente à la conique (F), la conique (Q) est une parabole.

Si la droite D coupe la conique (F), la conique (Q) est une hyperbole.

Si la droite D ne coupe pas la conique (F), la conique (Q) est une ellipse.
