### ЛИТЕРАТУРА

- [1] Андриенко, В. А., О необходимых условиях вложения классов функций  $H_p^{\text{to}}$  Мате.
- [2] Бесов, О.В., О некоторых условиях принадлежности к  $\mathcal{L}_p$  производных периодических функций, Научные доклады высшей школы, физ-матем. науки, 1, 13–17 (1959).
- [3] Харди, Г. Г., Литтльвуд, Д. Е., Полиа, Г., Неравенства, ГИ ИЛ, Москва, 1948.
- [4] Littlewood, S. and Paley, G., Theorems on Fourier series and power series, Journ. Lond., Math. Soc., 6, 230-233 (1931).
- [5] Marcinkievich J., Sur les multiplicateurs des series de Fourier. Studia Math., VIII, 79-91 (1931).
- [6] Никольский, С. М., Приближение функций многих переменных и теоремы вложения. Москва, 1969.
- [7] Функции с доминирующей смешанной производной, удовлетворяющей кратному условию Гельдера. Сибирский математический журнал, 4, 6, 1342—1365 (1963).
- [8] Панджикидзе, Л. К., Об одной теореме вложения. Сообщения АН Груз. ССР, 56, 1, 21—24 (1969).
- [9] Потапов, М. К., О некоторых условиях принадлежности к  $\mathcal{L}_p$  смешанных производных, Mathematica (Cluj) 10 (33), 355—367 (1968)
- [10] Изучение некоторых классов функций при помощи приближения "углом". Труды Матем. ин-та им. В. А. Стеклова 117, 256—291 (1972).
- [11] Об одной теореме вложения. Mathematica (Cluj), 13 (36), 2 (1971)
- [12] О приближении "углом" Тезисы докладов на коллоквиуме по конструктивной теории функций ((Венгрия, Будапешт, 24 августа 3 сентября 1968). Труды коллоквиума по конструктивной теории функций, Венгрия. Будапешт, 1971 г. 371—399.
- [13] Тиман, М. Ф., О некоторых теоремах вложения  $\mathcal{L}_p$ -классов функций, ДАН СССР, 193, 6, 1251—1254 (1970).
- [14] Ульянов, П. Л., Вложение некоторых классов функций  $H_p^w$ . Известия АН СССР, серия математическая, 32, 649—686 (1968).
- [15] О вложении некоторых классов функций, Матем. заметки, 1, 4, 405—414 (1967).
- [16] Зигмунд, А. В., Тригонометрические ряды, т. И. Москва, 1965.

Поступило 10. VII. 1971

# INTERVALLES D'INTERPOLATION POUR DES ÉQUATIONS DIFFÉRENTIELLES LINÉAIRES

par

DUMITRU RIPEANU

à Cluj

§ 1. Dans une communication faite à la Conférence sur la théorie constructive des fonctions à Varna [3] j'ai présenté le procédé suivant pour obtenir une classe d'équations différentielles linéaires qui admettent un intervalle donné [a, b] comme intervalle d'interpolation pour l'ensemble de leurs solutions (ce qui sera exprimé pour la commodité par l'expression suivante : l'équation (1) jouit de la propriété  $I_n[a, b]$ ) : si

(1) 
$$L(y) = y^{(n)}(x) + a_1(x)y^{(n-1)}(x) + \ldots + a_n(x)y(x) = 0$$

est une équation de la classe considérée (avec  $a_s \in C[a, b]$ ,  $s = \overline{1, n}$ ), alors en désignant par  $\rho$  une fonction quelconque de la classe  $C^{(n)}[a, b]$  et par  $\varphi = \rho'$  sa dérivée, par  $P_s(x)$  l'expression définie par la relation  $(e^{\rho(x)})^{(s)} = P_s(x) e^{\rho(x)}$  (donc par la relation de récurrence  $P_{s+1}(x) = P'_s(x) + \varphi(x) P_s(x)$ ,  $s = 0, 1, \ldots; P_0(x) \equiv 1$ ) et par  $A_s(x)$  la somme

$$A_s(x) = \sum_{\sigma=0}^{s} C_{n-\sigma}^{s-\sigma} a_{\sigma}(x) P_{s-\sigma}(x) (s = \overline{1, n}; a_0(x) \equiv 1^*)$$

les relations

$$A_s(x) \equiv 0 \ (s = \overline{2, n})$$

donnent successivement  $a_s(x)$  (s = 2, 3, ..., n), sous la forme de polynomes du premier degré en  $a_1(x)$ , dont les coefficients sont des polynomes en  $\varphi(x)$ ,  $\varphi'(x)$ , ...,  $\varphi^{(s-1)}(x)$ .

<sup>\*)</sup> au cas s = n, le symbole  $C_0^0$  se remplace par 1.

L'équation (1) ainsi déterminée jouit de la propriété  $I_n[a, b]$ . On a donc obtenu une classe d'équations (1) qui dépend de deux fonctions arbitraires et qui jouissent de la propriété  $I_n[a, b]$ .

- § 2. Le but de cette note est de présenter quelques remarques à propos du procédé sus mentionné.
- 1. Les relations (3) réduisent par le changement de fonction incon-

$$y = e^{\circ}u$$

l'équation (1) à l'équation  $u^{(n)} + A_1(x) u^{(n-1)} = 0$  où  $A_1(x) = a_1 + n_{\overline{p}}$ , par conséquent on connaît la solution générale de l'équation (1):

$$y \equiv e^{\rho(x)} \left( l_0 + l_1 x + \dots + l_{n-2} x^{n-2} + C \int_a^x (x-s)^{n-1} e^{-n\rho(s) - \int_a^x a_1(\sigma) d\sigma} ds \right),$$

où  $\rho$  est une primitive quelconque de  $\varphi$ , et  $l_0, l_1, \ldots, l_{n-2}, C$  sont des constantes arbitraires.

2. On peut évidemment obtenir des classes d'équations dépendant de  $p(3 \le p \le n)$  fonctions soumises à la seule condition qu'une certaine équation différentielle construite à l'aide de ces fonctions possède la propriété  $I_{p-1}[a,b]$ . À cet effet on fait dans (1) le changement (4) et on obtient l'équation

(5) 
$$u^{(n)} + A_1(x) u^{(n-1)} + \ldots + A_n(x) u = 0$$

à laquelle on impose les conditions

(6) 
$$A_s(x) \equiv 0 \ (s = p, p + 1, ..., n).$$

L'équation devient alors

(7) 
$$\begin{cases} (a) & v^{(p-1)} + A_1(x) v^{(p-2)} + \ldots + A_{p-1}(x) v = 0 \\ (b) & v(x) = u^{(n-p+1)}(x) \end{cases}$$

Si l'équation (7a) possède la propriété  $I_{p-1}[a, b]$ , alors l'équation (5) possède la propriété  $I_n[a, b]$  et l'équation (1) de même. En effet, si une solution  $u_0$  de (5) s'annule en n points de [a, b], alors conformément au théorème de Rolle, v(x) s'y annule en au moins p-1 points, donc est

identiquement nulle. Par suite,  $u_0$  l'est aussi, comme polynome de degré n-p (au plus) qui s'annule en n points. Les relations (6) déterminent et de  $\varphi$  (et ses dérivées). Il suffit donc de choisir  $\varphi$ ,  $a_1, a_2, \ldots, a_{p-1}$  arbitrairement dans l'ensemble des fonctions qui ont la propriété que à cet effet du résultat de DE LA VALLEE-POUSSIN [2]: si l'on désigne en  $x \in [a, b]$  pour lesquels si la longueur de l'intervalle [a, b] est inférieure à la racine positive de l'équation

(8) 
$$\alpha_{p-1}M_{p-1}h^{p-1} + \alpha_{p-2}M_{p-2}h^{p-2} + \dots + \alpha_1M_1h - 1 = 0$$

alors l'équation (7) jouit de la propriété  $I_{p-1}$  [a,b].

DE LA VALLÉE-POUSSIN a donné les coefficients  $\alpha_s = \frac{1}{s!}$   $(s = \overline{1, p-1})$ ; depuis, divers auteurs ont présenté des coefficients plus petits. Dans [1] on peut trouver quelques suites de tels coefficients, ainsi qu'une bibliographie relative au sujet. Une classe d'équations jouissant de la propriété  $I_{p-1}[a, b]$  est, par exemple, constituée des équations (7) pour lesquelles les modules des coefficients  $A_s(x)(s = \overline{1, p-1})$  sont assez petits pour vérifier la condition de de la Vallée-Poussin, qui engage les coefficients  $a_1, a_2, \ldots, a_{p-1}$ .

3. Si l'on écrit en (7).

(9) 
$$A_s(x) = \Phi_s(x) \ (s = \overline{1, p-1})$$

où  $\Phi_s(x)$  sont des fonctions de la classe C[a, b], qui assurent à l'équation (7) la propriété  $I_{p-1}[a, b]$ , on obtient  $a_1, a_2, \ldots, a_{p-1}$  en fonction de  $\varphi$  (et de ses dérivées) et de  $\Phi_1, \Phi_2, \ldots, \Phi_{p-1}$ , après quoi les relations (6) donnent  $a_p, a_{p+1}, \ldots, a_n$  à l'aide des mêmes fonctions. On a ainsi une classe d'équations qui possèdent la propriété  $I_n[a, b]$  et qui dépend des p fonctions  $\varphi, \Phi_1, \Phi_2, \ldots, \Phi_{p-1}$ .

4. Les classes ainsi obtenues\*) semblent plus générales que la classe obtenue en faisant en (8) p = n + 1, c'est-à-dire que la classe d'équations (1) dont les coefficients satisfont à la relation

$$\alpha_n M_n h^n + \alpha_{n-1} M_{n-1} h^{n-1} + \ldots + \alpha_1 M_1 h - 1 < 0$$

avec,  $M_s = \max_{x \in [a, b]} |a_s(x)|$  ( $s = \overline{1, n}$ ), par le fait que leurs coefficients sont des combinaisons linéaires (à coefficients variables) de fonctions satisfaisant à une restriction analogue, d'ordre moindre.

<sup>\*)</sup> Par le procédé de la remarque 2.

5. Le procédé de la remarque 3 fournit une classe d'équations dépendant d'au plus p fonctions arbitraires, car même si les fonctions  $\Phi_s(s=1,p-1)$  de (9) dépendaient d'un nombre quelconque N de fonctions arbitraires, les relations (9) donnent  $a_s(s=1,p-1)$  sous la forme d'expressions dépendant de  $\varphi$ ,  $\Phi_1$ ,  $\Phi_2$ , ...,  $\Phi_{p-1}$  et les relations (6) donnent  $a_s(s=p,n)$  sous la même forme. Ces fonctions  $\varphi$ ,  $\Phi_1$ ,  $\Phi_2$ , ...,  $\Phi_{p-1}$  peuvent donc être prises elles-mêmes pour les seules fonctions arbitraires dont dépend la classe respective d'équations différentielles.

6. On peut éviter des restrictions du genre de celles qui interviennent dans la remarque 2 en procédant comme suit : on désignera par  $\Gamma_n(\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_m)$  une classe d'équations (1) dépendant de  $m(2 \leq m \leq n-1)$  fonctions arbitraires  $\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_m$  et jouissant de la propriété  $\overline{I_n}[a, b]$ . Admettons qu'on sait construire une telle classe de départ pour tout n.

On obtient alors une classe  $\Gamma_n(\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_{m+1})$  en faisant dans (1)  $y = e^{\alpha_{m+1}(x)}u(x)$  ( $\alpha_{m+1}$  fonction arbitraire) et en remarquant que dans (2)  $A_s(x)$  dépend de  $\alpha_{m+1}$  (par l'intermède de ses dérivées, ce qu' on marquera par la notation  $A_s(x) = A_s(\alpha_{m+1}(x))$ . On utilisera alors le procédé indiqué à la remarque 3 avec  $p_{m+1}(m+1) = p_{m+1} = p$  à la place de p, c'est-à-dire qu'on prendra comme équation (7) l'équation

(10) 
$$v^{(p_{m+1}-1)} + \Phi_1(x)v^{(p_{m+1}-2)} + \ldots + \Phi_{p_{m+1}-1}(x)v = 0$$

de la classe  $\Gamma_{p_{m+1}-1}(\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_m)$ . On obtient alors les coefficients  $a_s(x)(s=\overline{1,n})$  des équations (1) de la classe  $\Gamma_n(\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_{m+1})$ .

Si l'on connaît la solution générale de l'équation (10)

(11) 
$$v(x) = F(\alpha_1(x), \alpha_2(x), \ldots, \alpha_m(x), x, C_1, C_2, \ldots, C_{p-1}),$$

alors (4) et (7) donnent la solution de l'équation (1) de la classe  $\Gamma_n(\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_{m+1})$ :

(12) 
$$y(x) = e^{\alpha_{m+1}(x)} \Big( \pi_{n-p_{m+1}}(x) + \frac{1}{2} \Big)^{n-p_{m+1}}(x) + \frac{1}{2} \Big)^{n-p_{m+1}}(x) + \frac{1}{2} \Big( \frac{1}{2} \Big)^{n-p_{m+1}}(x) + \frac{1}{2} \Big)^{n-p_{m+1}}(x) + \frac{1}{2} \Big( \frac{1}{2} \Big)^{n-p_{m+1}}(x) +$$

$$+\int_{a}^{x}\frac{(x-s)^{n-p}_{m+1}}{(n-p_{m+1})!}F\left(\alpha_{1}(s), \alpha_{2}(s), \ldots, \alpha_{m}(s), s, C_{1}, C_{2}, \ldots, C_{p-1}\right)ds.$$

On a désigné d'une manière générale par  $\pi_n(x)$  un polynome de degré n à coefficients arbitraires.

7. On peut appliquer le procédé indiqué à la remarque 6 en prenant comme équation (7) de départ une équation construite selon le procédé

du § 1 avec  $p_2(3 \le p_2 \le n)$  à la place de p, dont les coefficients dépendent de deux fonctions arbitraires, désignées cette fois par  $\varphi_1(x)$  et  $\alpha(x)$ . La classe de départ est donc ici  $\Gamma_n(\varphi_1, \alpha)$ . On en déduit par le procédé mentionné où l'on fait dans (1) le changement

$$y = e^{o_{\mathbf{x}}(x)} u(x)$$

la classe  $\Gamma_n(\varphi_1, \varphi_2, \alpha)^*$  Pour construire la classe  $\Gamma_n(\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3, \alpha)$ , on fait dans (1) le changement  $y = e^{\varphi_1(x)}u(x)$  et on prend comme équation (7) de départ une équation de la classe  $\Gamma_{p_2-1}(\varphi_1, \varphi_2, \alpha)(4 \leq p_3 \leq n)$ . En continuant le procédé on obtient une classe  $\Gamma_n(\varphi_1, \varphi_2, \ldots, \varphi_m, \alpha)$  avec

$$(15) 2 \leq m \leq n-1 \text{et} s+1 \leq p_s \leq n(s=\overline{2,m})$$

(l'inégalité  $p_s \ge s + 1$  est exigée par la remarque 5).

On peut d'ailleurs, écrire en ce cas de suite les solutions des équations obtenues. En effet  $(4_1)$  donne pour la solution d'une équation (7) (a) de la classe  $\Gamma_{p_1-1}(\varphi_1, \alpha)$ :

$$v(x) = e^{\rho_1(x)} \left[ \pi_{\rho_2 - 3}(x) + C \int_a^x (x - s)^{\rho_2 - 2} e^{-(\rho_2 - 1)\rho_1(s) - \int_a^x \alpha(s) ds} ds \right],$$

après quoi (12) et (7) (b) donnent pour la solution de l'équation (1) de la classe  $\Gamma_n(\varphi_1, \varphi_2, \alpha)$ :

$$y = e^{\rho_2(x)} \left[ \pi_{n-p_2}(x) + \int_a^x \frac{(x-s)^{n-p_2}}{(n-p_2)!} e^{\rho_1(s)} \left[ \pi_{p_2-3}(s) + \frac{x^{n-p_2}}{(n-p_2)!} \right] \right]$$

$$+ C \int_{a}^{s} (s - s_{1})^{p_{2}-2} e^{-(p_{2}-1)\rho_{1}(s_{1}) - \int_{a}^{s_{1}} \alpha(\sigma) d\sigma} ds_{1} ds_{1} ds_{1}.$$

En général, si la solution d'une équation de la classe

\* on rappelle que  $\varphi_s(x) = \varphi_s'(x)$  (s = 1, 2, ...)

 $\Gamma_n(\varphi_1, \varphi_2, \ldots, \varphi_m, \alpha)$  est  $y(x) = y_n(\rho_1(x), \rho_2(x), \ldots, \rho_m(x), \alpha(x), x)$ , alors la solution d'une équation de la classe  $\Gamma_n(\varphi_1, \varphi_2, \ldots, \varphi_{m+1}, \alpha)$  est

$$y(x) = e^{\rho_{m+1}(x)} \left[ \pi_{n-\rho_{m+1}}(x) + \int_{a}^{x} \frac{(x-s)^{n-\rho_{m+1}}}{(n-\rho_{m+1})!} y_{\rho_{m+1}-1}(\rho_{1}(s), \rho_{2}(s), \ldots, \rho_{m}(s), \alpha(s), s) ds \right] =$$

$$= y_{n}(\rho_{1}(x), \rho_{2}(x), \ldots, \rho_{m+1}(x), \alpha(x), x).$$

On remarquera que pour passer de la classe  $\Gamma_n(\varphi_1,\varphi_2,\ldots,\varphi_m,\alpha)$  à la classe  $\Gamma_n(\varphi_1,\varphi_2,\ldots,\varphi_{m+1},\alpha)$  on se sert de la solution  $y_n(\rho_1(x),\rho_2(x),\rho_2(x),\rho_m(x),\alpha(x),x)$  où on y fait  $n=p_{m+1}-1$ , ce qui fait que  $y_n(\rho_1(x),\rho_2(x),\rho_3(x),\alpha(x),x)$  contient des factorielles de  $p_3-p_2-1$ ,  $y_n(\rho_1,\rho_2,\rho_3,\rho_4,\rho_3,x)$  des factorielles de  $p_4-p_3-1$ ,  $p_3-p_2-1$ , ce qui exige que ces nombres soient non-négatifs. En général, l'expression de  $y_n(\rho_1,\rho_2,\ldots,\rho_m,\alpha,x)$  exige que les nombres  $p_s-p_{s-1}-1(s=3,m)$  soient non-négatifs, donc

$$(16) p_s - p_{s-1} - 1 \ge 0 (s = 3, m).$$

(15) et (16) donnent  $s+1 \le p_s \le p_{s+1} - 1 (s=\overline{2, m-1})$ . Grâce à (15) on peut donc toujours choisir les nombres  $p_s (s=\overline{2, m})$  de cette manière\*. Dans cette note on a entendu par "fonction arbitraire" une fonction continue dans l'intervalle [a,b]. Si dans les formules interviennent des dérivées de cette fonction, on a supposé que la fonction possède des dérivées de l'ordre requis continues dans cet intervalle.

#### BIBLIOGRAPHIE

[1] Aramă, O et D. Ripianu, Quelques recherches actuelles concernant l'équation de Ch. de la Vallée-Poussin relative au problème polylocal dans la théorie des équation différentielles. Mathematica (Cluj), 8 (31), 1, 19-28 (1966).

[2] Ch. de la Vallée-Poussin. Sur l'équation différentielle du second ordre. Déterminatio d'une intégrale par deux valeurs assignées. Extention aux équations d'ordre n. Journal de math. pures et appl. 8(9), 125-144 (1929).

[3] Ripeanu., D. Intervalles d'interpolation relatifs aux équations différentielles linéaires. Труды международной конференции по конструктивной теории функций. Варна, 19—25 мая 1970 рад. 265—268.

Reçu le 15. IV. 1972

# UN PROBLÈME D'HOMOTOPIE RELATIF À UNE STRATIFICATION

par

MARIE-HÉLÈNE SCHWARTZ

à Paris

## Introduction

Le présent article est la suite du précédent (,,Théorème d'approximation lié à une stratification" [7]) et ne peut pas être lu indépendammende lui. Nous donnons ici un second théorème d'approximation; il est relatif, cette fois, non plus aux triangulations simpliciales que nous avions appelées (K) et dont chaque simplexe ouvert est dans une seule strate, mais à des triangulations cellulaires (D), duales des précédentes; chaque cellule ouverte coupe alors chaque strate transversalement à un homéomorphisme près.

Pour justifier l'étude de tels complexes cellulaires, plaçons nous provisoirement dans le cas d'une variété analytique complexe, de dimension complexe n, munie d'une stratification analytique complexe en strates V,; cherchons à former, le long de squelettes de dimensions croissantes, des champs de vecteurs non nuls (ou plus généralement de r-repères) tangents, en chaque point x de V à celle des strates qui contient x. Si nous opérons le long des squelettes (K<sup>q</sup>), la dimension d'obstruction variera avec la strate. Si nous opérons le long des squelettes (D)4, l'obstruction apparait, pour toutes les strates, au passage de  $(D)^{2n-1}$  à  $(D)^{2n}$  (ou plus généralement de  $(D)^{2p-1}$  à  $(D)^{2p}$  avec p=n-r+1. Dans quelle mesure ces obstructions dépendent-elles du choix de (D)? Ce sont ces questions qui nous ont conduit, relativement à un couple de telles triangulations cellulaires  $(\tilde{D})$   $\tilde{\epsilon}$ t (D) de V, à établir (théorème III, § 2), une homotopie entre l'identité sur V et une application f: l'image par f d'une cellule  $\tilde{D}_{i}^{t}$ n'est pas nécessairement une cellule de (D) mais, pour tout  $D^q_{\alpha}$ , la restriction tion de f à  $D_i^q \cap f^{-1}(D_a^q)$  a un degré topologique constant.

<sup>\*</sup> Il suffit de choisir ces nombres de telle manière qu'ils vérifient successivement+s inégalités:  $3 \le p_2 \le n-m+2$ ,  $p_2+1 \le p_3 \le n-m+3$ , ...,  $p_{s-1}+1 \le p_s \le n-m+s$ , ...,  $p_{m-2}+1 \le p_{m-1} \le n-1$ ,  $p_{m-1}+1 \le p_m \le n$ .