MATHEMATICA VOL. 15 (38), 1, 1973, pp. 57-69

Applying $\Omega'_{\alpha,x}\Omega'_{\beta,y}$ on both the sides of (3.3), after multiplying with $x^{\mu}y^{\nu}$, we obtain

(3.4)
$$\prod_{i=1}^{r} \frac{\Gamma(\mu+i)}{\Gamma(\mu-\alpha+i)} \prod_{j=1}^{r} \frac{\Gamma(\nu+j)}{\Gamma(\nu-\beta+j)} \times$$

$$\times \sum_{n=0}^{m} F \begin{bmatrix} 1 & a & & & \\ 1+r & -n, -n, \mu+1, \nu+1, \dots, \mu+\nu, \nu+r & & & \\ 0 & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ 1+r & 1, 1, \mu-\alpha+1, \nu-\beta+1, \dots, \mu-\alpha+r, \nu-\beta+r \end{bmatrix}^{x} =$$

$$=\frac{m+1}{a}\sum_{p=0}^{\infty}\prod_{i=1}^{r}\frac{\Gamma(\mu-p-1+i)}{\Gamma(\mu-p-\alpha-1+i)}\prod_{j=1}^{r}\frac{\Gamma(\nu+p+j)}{\Gamma(\nu+p-\beta+j)}x^{-p-1}y^{p}\times$$

$$\times F \begin{bmatrix} 1 & | & a-1 \\ 1+r & | & -m, & -m-1, & \mu-p, & \nu+p+1, & \dots, & \mu-p-1+r, & \nu+p+r \\ 0 & | & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1+r & | & 1, & 1, & \mu-p-\alpha, & \nu+p-\beta, & \dots, & \mu-p-\alpha+r-1, & \nu+p-\beta+r-1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

minus a similar expression with interchange of x and y in F.

The author is grateful to Dr. D. CHANDRA for his guidance towards the preparation of this paper.

REFERENCES

Bhatt, R. C., Israel Journal of Mathematics, 3, 2, June 1965, 87-88.
 Chandra, D., Ganita (To appear).

Received 7. I. 1971

Department of Mathematics and Astronomy.

Lucknow University,

Lucknow (INDIA)

EINE SCHNITTEIGENSCHAFT DER STÜTZFUNKTIONEN KOMPAKTER MENGEN IM R"

von

HORST KRAMER

Cluj

Die vorliegende Arbeit beschäftigt sich mit einer Schnitteigenschaft der Stützfunktionen von n+1 kompakten Mengen in allgemeiner Lage im n-dimensionalen Euklidischen Raum \mathbf{R}^n oder äquivalent mit einer Schnitteigenschaft der Randflächen der diesen kompakten Mengen im Raum \mathbf{R}^{n+1} zugeordneten Kegel.

1. Bezeichnungen und Definitionen

 \mathbf{R}^n bezeichne den *n*-dimensionalen Euklidischen Raum mit den Punkten $x = (x_1, \ldots, x_n)$ und $y = (y_1, \ldots, y_n)$ und dem inneren Produkt $\langle x, y \rangle = x_1y_1 + \ldots + x_ny_n$. Ist M eine Teilmenge von \mathbf{R}^n , so bezeichenen wir mit ∂M den Rand von M und mit conv M die konvexe Hülle von M, d.h. den Durchschnitt aller konvexen Mengen in \mathbf{R}^n , welche M enthalten.

Definition 1. (siehe [7], [10]) Eine Teilmenge K von \mathbb{R}^n ist ein Kegel mit der Spitze x^0 , wenn für jedes $\lambda \geq 0$ und $x \in K$

$$(1-\lambda)x^0 + \lambda x \in K$$

gilt. Ein Kegel K ist genau dann konvex, wenn aus $x, y \in K$, $x + y \in K$ folgt.

Ist K ein Kegel mit der Spitze x^0 , so bezeichnen wir mit K^s den bezüglich der Spitze x^0 zu K symmetrischen Kegel, d.h. es ist

$$K^s = \{x^0 - (x - x^0); x \in K\}.$$

Definition 2. Ist K ein abgeschlossener konvexer Kegel mit der Spitze xo so ist die Menge

$$K^* = \{x \mid \langle x - x^0, y - x^0 \rangle \le 0 \text{ für alle } y \in K\}$$

ebenfalls ein abgeschlossener konvexer Kegel mit der Spitze x^0 . Wir nennen evenjaus ein augestinessen. Offensichtlich gilt $K^{**}=K$. K^* den Dualkegel von K. Offensichtlich gilt $K^{**}=K$.

Definition 3. Sei H ein reeller linearer Raum. Man sagt, die r +1 Punkte $x^0, ..., x' \in H$ seien in allgemeiner Lage, wenn aus

Punkte
$$x^0, \ldots, x^r \in \Pi$$
 solve $\gamma_0 x^0 + \ldots + \gamma_r x^r = 0$ and $\gamma_0 + \ldots + \gamma_r = 0$

stets
$$\gamma_0 = \gamma_1 = \ldots = \gamma_r = 0$$
 folgt.

Äquivalente Definitionen können folgendem von K. JAKOBS bewiesenen Satz ([3], Satz 4.7) entnommen werden: Sei H ein reeller, linearer Raum und $x^0, \ldots, x' \in H$. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

- 1. x^0, \ldots, x^r sind in allgemeiner Lage.
- 2. Für jedes $\rho = 0, \ldots, r$ sind die Vektoren

$$x^{0} - x^{p}, \dots, x^{p-1} - x^{p}, x^{p+1} - x^{p}, \dots, x^{r} - x^{p}$$

linear unabhängig.

58

3. Aus
$$\alpha_0 x^0 + \ldots + \alpha_r x^r = \alpha'_0 x^0 + \ldots + \alpha'_r x^r$$

$$\alpha_0 + \ldots + \alpha_r = 1 = \alpha'_0 + \ldots + \alpha'_r$$

folgt stets $\alpha_0 = \alpha'_0, \ldots, \alpha_r = \alpha'_r$.

Ist H ein endlichdimensionaler reeller linearer Raum, dim H = n, so muss in der obigen Definition $r \leq n$ vorausgesetzt werden.

Eine etwas allgemeinere Definition ist folgende ([2], Definition 5):

Definition 4. Sei H ein n-dimensionaler reeller linearer Raum. Man sagt, s Punkte in H seien in allgemeiner Lage, wenn je k von ihnen mit $1 \le k \le \min$ (s, n+1) ein (k-1)-dimensionales Simplex aufspannen. Das bedeutet für $s \le n+1$, dass die s Punkte ein (s-1)-dimensionales Simplex aufspannen, und für $s \ge n+1$, dass keine n+1 der Punkte in einer Hyperebene liegen.

In der Arbeit [4] haben wir folgende Definition gegeben:

Definition 5. H sei ein n-dimensionaler, reeller, linearer Raum, $\mathcal{K} = \{K_j, j \in J\}$ eine Familie von Teilmengen des Raumes H. Die Familie von Teilmengen des Raumes H. Die Familie N heisst in allgemeiner Lage, wenn für je n+1 voneinander verschiedent Glieder KGlieder K_1, \ldots, K_{n+1} von \mathcal{K} , and für jede Wahl von n+1 Punkten p^1, \ldots ..., p^{n+1} mit $p^i \in K_i$, i = 1, ..., n+1, die Punkte $p^1, ..., p^{n+1}$ in allgemeiner Lage im Singe des D. ..., n+1, die Punkte $p^1, ..., p^{n+1}$ in allgemeiner Lage im Singe des D. ... meiner Lage im Sinne der Definition 3 oder 4 sind. Das bedeutet, dass jedt Hyperebene in H höchstens n Glieder der Familie K trifft.

Definition 6. Die Stützfunktion s einer konvexen, kompakten Menge C in Rⁿ wird durch

$$s(u) = \sup_{x \in C} \langle x, u \rangle, u \in \mathbb{R}^n$$

definiert, many define It is a remember of negative arthur model I - R

2

3

Lemma 1. Ist M eine kompakte Menge in \mathbb{R}^n , so gilt für $u \in \mathbb{R}^n$:

$$\sup_{x \in M} \langle x, u \rangle = \sup_{x \in \text{conv } M} \langle x, u \rangle$$

und

$$\inf_{x \in M} \langle x, u \rangle = \inf_{x \in \text{conv } M} \langle x, u \rangle$$

Beweis. Aus $M \subset \text{conv } M$ folgt sofort $\sup_{x \in M} \langle x, u \rangle \leq \sup_{x \in \text{conv } M} \langle x, u \rangle$. Andererseits gibt es nach dem Satz von Caratheodory ([1], [10]) für ein beliebiges $y \in \text{conv } M$ eine Darstellung als eine konvexe Kombination von höchstens n+1 Elementen aus M, d.h. es gibt $x^i \in M$, $i=1,\ldots,n+1$, und $\lambda_i \ge 0$ mit $\sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i = 1$ derart, dass $y = \sum_{i=1}^{n+1} \lambda_i x^i$ gilt. Werden die Ungleichungen $\sup_{x \in M} \langle x, u \rangle \ge \langle x^i, u \rangle$ mit λ_i multipliziert und für $i = 1, \ldots, n + 1$ addiert, so erhält man $\sup_{x\in M}\langle x,u\rangle \geq \langle y,u\rangle$. Da $y\in \operatorname{conv} M$ beliebig genommen wurde, folgt $\sup_{x \in M} \langle x, u \rangle \ge \sup_{y \in \text{conv } M} \langle y, u \rangle$. Es gilt also: $\sup \langle x, u \rangle = \sup \langle y, u \rangle$. Ebenso wird auch die zweite Gleichung in Lemma 1 bewiesen.

Lemma 1 berechtigt uns also von der Stützfunktion einer kompakten Menge in R" zu sprechen bzw. sie mit der Stützfunktion der konvexen Hülle der betreffenden Menge zu identifizieren.

Ist M eine kompakte Menge im \mathbb{R}^n , $b_{n+1} \in \mathbb{R}$ so ist

$$K = \{(x, x_{n+1}) \mid x \in \mathbf{R}^n, x_{n+1} \in \mathbf{R}, x_{n+1} \ge \sup_{y \in M} \langle y, x \rangle + b_{n+1}\}$$

ein konvexer Kegel in $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R} = \mathbb{R}^{n+1}$ mit der Spitze in $b = (0, ..., 0, b_{n+1})$

$$K^{s} = \{(x, x_{n+1}) \mid x \in \mathbb{R}^{n}, x_{n+1} \in \mathbb{R}, x_{n+1} \leq \inf_{y \in M} \langle y, x \rangle + b_{n+1}\}$$

der bezüglich der Spitze b zu K symmetrische Kegel. Wir werden K den der kompakten Menge M in \mathbb{R}^{n+1} zugeordneten Kegel nennen. Offenbar hat die Randfläche ∂K von K die Darstellung $x_{n+1} = \sup_{y \in M} \langle y, x \rangle + b_{n+1}$

61

und die Randfläche von K^s die Darstellung $x_{n+1} = \inf_{y \in M} \langle y, x \rangle + b_{n+1}$, wobei $x = (x_1, ..., x_n)$ gesetzt wurde.

2. In dem nun Folgenden interessiert uns, ob die Stützfunktionen v_{0n} n+1 kompakten Mengen in allgemeiner Lage im \mathbf{R}^n einen gemeinsa m_{0n} Schnittpunkt haben. Wir beweisen dazu den folgenden

Satz 1. Es seien M_1, \ldots, M_{n+1} kompakte Mengen des n-dimensionalen Euklidischen Raumes \mathbf{R}^n , $c = (c_1, \ldots, c_{n+1}) \in \mathbf{R}^{n+1}$ und $(\lambda_1, \ldots, \lambda_{n+1}) \in \mathbf{R}^{n+1}$ mit $0 \le \lambda_i \le 1$, $i = 1, \ldots, n+1$. Das Gleichungssystem

$$\lambda_1 \inf_{a \in M_1} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_1) \sup_{a \in M_1} \langle a, x \rangle + c_1 =$$

$$\lambda_2 \inf_{a \in M_1} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_2) \sup_{a \in M_2} \langle a, x \rangle + c_2 =$$

$$\lambda_{n+1} \inf_{a \in M_{n+1}} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_{n+1}) \sup_{a \in M_{n+1}} \langle a, x \rangle + c_{n+1}$$

ist genau dann für jedes $c \in \mathbb{R}^{n+1}$ und $\lambda \in \mathbb{R}^{n+1}$ mit $0 \le \lambda_i \le 1$, $i = 1, \ldots, n+1$ lösbar, wenn die Mengenfamilie

(2)
$$\mathcal{F} = \{\text{conv } M_1, \ldots, \text{conv } M_{n+1}\}$$

in allgemeiner Lage ist.

Beweis. Der Beweis der Hinlänglichkeit erfolgt in mehreren Schritten. Die dabei benützte Methode ist im Grunde genommen jene welche wir in [5] beim Beweis des Satzes 1 angewendet haben.

Es seien $a^1, \ldots a^{n+1}$ Punkte in allgemeiner Lage in \mathbb{R}^n . Wir betrachten die Abbildung $\varphi \colon \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^{n+1}$ definiert durch

(3)
$$\varphi: x \mapsto (\langle a^1, x \rangle + c_1, \ldots, \langle a^{n+1}, x \rangle + c_{n+1}).$$

In \mathbb{R}^{n+1} sei H die Hyperebene

(4)
$$H = \{u : u = (u_1, \ldots, u_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1}, u_1 + \ldots + u_{n+1} = 0\}.$$

 χ sei die orthogonale Projektion des Raumes \mathbf{R}^{n+1} auf H. Es gilt dann: Le m m a 2. Die Abbildung $\chi \varphi$ ist ein Homöomorphismus des Raumes \mathbf{R}^n auf die Hyperebene H in \mathbf{R}^{n+1} . Beweis. Aus der Stetigkeit des inneren Produkts und aus der Stetigkeit der orthogonalen Projektion χ folgt die Stetigkeit der Abbildung $\chi \phi$. Die Abbildung $\chi \phi$ ist surjektiv. Zum Nachweis sei

$$w = \left(\frac{1}{\sqrt{n+1}}, \ldots, \frac{1}{\sqrt{n+1}}\right)$$

der normale Versor der Hyperebene H. Die orthogonale Projektion eines Vektors $u \in \mathbb{R}^{n+1}$ auf H, kann dann unter der Form

$$u - \langle u, w \rangle w$$

geschrieben werden. Die orthogonale Projektion des Vektors

$$\varphi(x) = (\langle a^1, x \rangle + c_1, \ldots, \langle a^{n+1}, x \rangle + c_{n+1})$$
 ist also

5

$$(\langle a^1, x \rangle + c_1, \ldots, \langle a^{n+1}, x \rangle + c_{n+1}) - \left(\sum_{j=1}^{n+1} (\langle a^j, x \rangle + c_j) \cdot \left(\frac{1}{n+1}, \ldots, \frac{1}{n+1} \right) \right)$$

Es sei nun $v=(v_1,\ldots,v_{n+1})$ ein Vektor in H, d.h. $v_1+\ldots+v_{n+1}=0$. Wir werden zeigen, dass es ein x in \mathbf{R}^n gibt derart, dass $\chi\varphi(x)=v$ ist, also:

(5)
$$\langle a^i, x \rangle + c_i - \frac{1}{n+1} \sum_{j=1}^{n+1} (\langle a^j, x \rangle + c_j) = v_i, \quad i = 1, \ldots, n+1.$$

Durch Subtraktion der ersten Gleichung von den anderen Gleichungen erhalten wir folgendes Gleichungssystem:

(5')
$$\langle a^i - a^1, x \rangle = v_i - v_1 + c_1 - c_i, \quad i = 2, 3, \ldots, n+1.$$

Für einen gegebenen Vektor $v = (v_1, \ldots, v_{n+1}) \in H$ hat das Gleichungssystem (5') eine eindeutige Lösung, weil die Vektoren $a^i - a^1$, $i = 2, 3, \ldots$, \ldots , n+1 laut Voraussetzung linear unabhängig sind. Da die Systeme (5) und (5') für jedes $v \in H$ äquivalent sind, folgt die Existenz und die Eindeutigkeit eines x, für welches $\chi \varphi(x) = v$ gilt. Die Abbildung $\chi \varphi$ ist also eineindeutig und stetig. Es bleibt noch die Stetigkeit der inversen Abbildung nachzuprüfen. Die Stetigkeit der inversen Abbildung folgt aus dem Brouwerschen Invarianzsatz des Gebietes ([9], Theorem 4.7.16). Damit ist Lemma 2 bewiesen.

Le m m a 3. Es seien a^1, \ldots, a^{n+1} Punkte in allgemeiner Lage in \mathbb{R}^n und $x^0 \in \mathbb{R}^n$ die eindeutig bestimmte Lösung des Gleichungssystems

(6)
$$\langle a^1, x \rangle + c_1 = \langle a^2, x \rangle + c_2 = \ldots = \langle a^{n+1}, x \rangle + c_{n+1}.$$

 S^{n-1} sei die geometrische Kugel in \mathbf{R}^n mit dem Zentrum in x^0 und von Radius r, r > 0. Weiter sei $\varphi \colon \mathbf{R}^n \to \mathbf{R}^{n+1}$ die durch (3) definierte Abbildung. Die Einschränkung $\xi = \varphi \mid S^{n-1}$ der Abbildung φ auf S^{n-1} ist dann eine wesentliche Abbildung von S^{n-1} in $\mathbf{R}^{n+1} \setminus \Delta$ (d.h. ξ ist nicht zu der konstanten Abbildung von S^{n-1} in $\mathbf{R}^{n+1} \setminus \Delta$ homotop), wobei Δ die durch

$$\Delta = \{ u \mid u \in \mathbb{R}^{n+1} : u_1 = u_2 = \ldots = u_{n+1} \}$$

definierte Gerade ist.

Beweis. Ist H die durch (4) definierte Hyperebene in \mathbb{R}^{n+1} und 0 der Ursprung des Raumes \mathbb{R}^{n+1} so ist $H \setminus \{0\}$ ein starker Deformationsretrakt ([8], S. 156) von $\mathbb{R}^{n+1} \setminus \Delta$. Die entsprechende Deformationsretraktion ist z.B. die orthogonale Projektion χ von $\mathbb{R}^{n+1} \setminus \Delta$ auf $H \setminus \{0\}$ und die entsprechende retrahierende Homotopie sei die Abbildung

$$F: (\mathbf{R}^{n+1} \setminus \Delta) \times I \to \mathbf{R}^{n+1} \setminus \Delta, \quad I = [0, 1]$$

definiert durch

$$F:(u,t)\mapsto u-t\langle u,w\rangle w$$

wobei w der zu H normale Versor ist. Es gilt

$$F(., 1) = \gamma$$

und

$$F(.,0)=\mathrm{id}_{\mathbf{R}^{n+1}\setminus\Delta}$$

 ξ und $\chi\xi$ sind also homotope Abbildungen von S^{n-1} in $\mathbf{R}^{n+1} \setminus \Delta$ und es folgt, dass ξ genau dann eine wesentliche Abbildung von S^{n-1} in $\mathbf{R}^{n+1} \setminus \Delta$ ist, wenn $\chi\xi$ eine wesentliche Abbildung von S^{n-1} in $H \setminus \{0\}$ ist.

Aus der Definition der Abbildungen ϕ und χ folgt

$$\chi \varphi(x^0) = 0$$

wobei 0 der Ursprung von Rⁿ⁺¹ ist.

 $\chi\xi(S^{n-1})$ ist ein starker Deformationsretrakt von $H\setminus\{0\}=\chi\varphi(\mathbf{R}^n)\setminus\{0\}$. Zum Nachweis sei r die Deformationsretraktion

$$r: H \setminus \{0\} \rightarrow \chi \xi(S^{n-1})$$

welche durch

$$r: x \mapsto \chi \xi \left(x_0 + r \frac{(\chi \varphi)^{-1}(x) - x^0}{||(\chi \varphi)^{-1}(x) - x^0||}\right)$$

definiert wird. Die entsprechende retrahierende Homotopie sein die entsprechende

$$G: (\chi \varphi(\mathbf{R}^n) \setminus \{0\}) \times I \to \chi \varphi(\mathbf{R}^n) \setminus \{0\}$$

der Form

$$G: (x, t) \mapsto \chi \varphi \left((1-t)(\chi \varphi)^{-1}(x) + t \left(x^0 + r \frac{(\chi \varphi)^{-1}(x) - x^0}{||(\chi \varphi)^{-1}(x) - x^0||} \right) \right).$$

Nach Lemma 2 ist die Abbildung G stetig. $H \setminus \{0\}$ ist also in $\chi \xi(S^{n-1})$ deformierbar. Wäre nun $\chi \xi$ eine unwesentliche Abbildung von S^{n-1} in $H \setminus \{0\}$, so wäre $H \setminus \{0\}$ in einen Punkt deformierbar, d.h. $H \setminus \{0\}$ wäre zusammenziehbar. Dies widerspricht aber der Tatsache, dass die (n-1)-te Homologiegruppe von $H \setminus \{0\}$ nichttrivial ist $(H_{n-1}(H \setminus \{0\})) \approx H_{n-1}(S^{n-1}) \approx \mathbb{Z}$ und andererseits für einen zusammenziehbaren Raum $X H_m(X) \approx 0$ für $m \geq 1$ gilt.

Lemma 4. Es sei M eine kompakte Menge in R", p \in R" und

$$M_t = p(1-t) + tM, \quad t \in I = [0, 1]$$

wobei tM das skalare Vielfache von M ist, d.h. $tM = \{tx : x \in M\}$. Weiter sei $\lambda \in I$. Dann ist

$$h(x, t) = \lambda \inf_{a \in M_t} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda) \sup_{a \in M_t} \langle a, x \rangle$$

eine stetige Abbildung von $\mathbb{R}^{n+1} \times I$ in \mathbb{R} .

Beweis. Da $\sup_{a \in M_t} \langle a, x \rangle = -\inf_{a \in M_t} \langle -a, x \rangle$ ist, genügt es die Stetigkeit der Abbildung $g(x, t) = \inf_{a \in M_t} \langle a, x \rangle$ zu zeigen. Dazu sei $x, y \in \mathbb{R}^n$, $t, t_0 \in I$. Es seien $x_{t_0} \in M_t$ und $y_t \in M_t$ derart, dass $g(x, t_0) = \langle x_{t_0}, x \rangle$, mit $x_{t_0} = t_0 u + (1 - t_0) p$, $u \in M$ und

$$g(y, t) = \langle y_t, y \rangle$$
, mit $y_t = tv + (1 - t)p$, $v \in M$ ist.

Wir betrachten noch die Punkte x_i in M_i und y_i in $M_{i,j}$ welche durch

$$x_t = tu + (1-t)p$$
 und $y_{t_0} = t_0v + (1-t_0)p$

gegeben sind. Es gilt dann:

$$g(x, t_0) = \langle x_{t_0}, x \rangle \leq \langle y_{t_0}, x \rangle = \langle y_t, y \rangle + \langle y_{t_0}, x \rangle - \langle y_t, y \rangle =$$

$$= g(y, t) + \langle y_{t_0}, x \rangle - \langle y_t, y \rangle.$$

Es gilt also

gilt also
$$g(x, t_0) - g(y, t) \le \langle y_t, x \rangle - \langle y_t, y \rangle = \langle p, x - y \rangle + t_0 \langle v - p, x \rangle - t \langle v - p, y \rangle = \langle p, x - y \rangle + t_0 \langle v - p, x - y \rangle + (t_0 - t) \langle v - p, y \rangle.$$

Wir haben also

$$g(x, t_0) - g(y, t) \le ||p|| \cdot ||x - y|| + ||v - p|| \cdot ||x - y|| + ||t_0 - t|| \cdot ||y|| \cdot ||v - p|| \le (d + ||p||)||x - y|| + d|t_0 - t|| \cdot ||y||,$$

wobei
$$d = \max_{z \in M} ||z - p|| < \infty$$
 ist.

Ebenso zeigt man, dass

$$g(y, t) = \langle y_t, y \rangle \leq \langle x_t, y \rangle = \langle x_{t_0}, x \rangle + \langle x_t, y \rangle - \langle x_{t_0}, x \rangle =$$

$$= g(x, t_0) + \langle x_t, y \rangle - \langle x_{t_0}, x \rangle.$$

Es gilt also:

$$\begin{split} g(y, t) - g(x, t_0) &\leq \langle x_t, y \rangle - \langle x_{t_0}, x \rangle = \langle p, y - x \rangle + t \langle u - p, y \rangle - \\ &- t_0 \langle u - p, x \rangle = \langle p, y - x \rangle + (t - t_0) \langle u - p, y \rangle + t_0 \langle u - p, y - x \rangle \leq \\ &\leq ||p|| \cdot ||y - x|| + |t - t_0| \cdot ||y|| \cdot ||u - p|| + |t_0| \cdot ||u - p|| \cdot ||y - x|| \leq \\ &\leq (d + ||p||) ||x - y|| + |t - t_0| \cdot d \cdot ||y||. \end{split}$$

Es folgt

$$|g(y,t) - g(x,t_0)| \le (d+||p||) \cdot ||x-y|| + d \cdot |t-t_0| \cdot ||y||.$$

Damit ist Lemma 4 bewiesen.

Es seien nun $M_1, M_2, \ldots, M_{n+1}$ kompakte Mengen in \mathbb{R}^n derart, dass ihre konvexen Hüllen conv $M_1, \ldots,$ conv M_{n+1} in allgemeiner Lage im Sinne der Definition 5 sind.

Durchläuft $(y^1, y^2, \dots, y^{n+1})$ das cartesische Produkt conv $M_1 \times \text{conv } M_1$ $\times \ldots \times \operatorname{conv} M_{n+1}$, so durchläuft die Lösung x des linearen Gleichungssystems

(7)
$$\langle y^1, x \rangle + c_1 = \langle y^2, x \rangle + c_2 = \ldots = \langle y^{n+1}, x \rangle + c^{n+1}$$

eine Menge Ω . Aus der Kompaktheit der Mengen M; folgt die Kompaktheit der kompaktheit der Mengen M; folgt die Kompaktheit der Mengen M; f der konvexen Hüllen conv M_i , i = 1, ..., n + 1 und zusammen mit der schigen Vorgussatzung der obigen Voraussetzung der allgemeinen Lage der Mengen conv Mi, i= = 1, ..., n+1 folgt daraus die Kompaktheit der Menge Ω .

Es seien nun $p^i \in M_i$, i = 1, ..., n + 1 festgewählte Punkte und x^0 sei die Lösung des Gleichungssystems (7) mit $y^i = p^i$, i = 1, ..., n + 1. Wir betrachten eine Kugelfläche $S^{n-1} = \{x | x \in \mathbb{R}^n, ||x - x^0|| = r\}$ derart dass Ω im Inneren der Vollkugel $K^n = \{x | x \in \mathbb{R}^n, ||x - x^0|| \le r\}$ enthalten ist. Es sei $\psi: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^{n+1}$, die durch

$$\psi: x \mapsto (\lambda_1 \inf_{a \in M_1} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_1) \sup_{a \in M_1} \langle a, x \rangle + c_1, \dots$$

$$\dots, \lambda_{n+1} \inf_{a \in M_{n+1}} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_{n+1}) \sup_{a \in M_{n+1}} \langle a, x \rangle + c_{n+1})$$

definierte Abbildung, wobei $\lambda_i \in [0, 1], i = 1, \dots, n + 1$.

Ist $\eta = \psi | S^{n-1}$ die Einschränkung von ψ auf S^{n-1} , so folgt aus der Definition von S^{n-1} , dass $\eta(S^{n-1}) \subset \mathbf{R}^{n+1} \setminus \Delta$. Angenommen es gebe ein $x \in S^{n-1}$ so dass $\psi(x) \in \Delta$, d.h. aber, dass $x \in \Omega$, also ein Widerspruch.

Sei φ die durch (3) definierte Abbildung mit $a^i = p^i$, $i = 1, \ldots, n+1$. Es gilt dann

Lemma 5. Die Abbildung $\xi = \varphi \mid S^{n-1}$ ist zu $\eta = \psi \mid S^{n-1}$ homotop. *Beweis.* Wir definieren $F: S^{n-1} \times I \to \mathbb{R}^{n+1}$ folgendermassen

$$F: (x, t) \mapsto (\lambda_1 \inf_{a \in M_{1,t}} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_1) \sup_{a \in M_{1,t}} \langle a, x \rangle + c_1, \dots$$

$$\ldots, \lambda_{n+1} \inf_{a \in M_{n+1,t}} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_{n+1}) \sup_{a \in M_{n+1,t}} \langle a, x \rangle + c_{n+1}),$$

wobei $M_{i,t} = (1-t)p^i + tM_i$, i = 1, ..., n+1 und p^i die oben gewählten Punkte sind. Nach Lemma 4 ist F eine stetige Abbildung von $S^{n-1} \times I$ in \mathbb{R}^{n+1} und es gilt für $x \in \mathbb{S}^{n-1}$

$$F(x,0)=\xi(x)$$

und

$$F(x, 1) = \eta(x).$$

Um Lemma 5 zu beweisen genügt es $\Delta \cap F(S^{n-1} \times I) = \emptyset$ zu zeigen. Angenommen es gebe $(x, t) \in S^{n-1} \times I$ derart, dass $F(x, t) \in \Delta$, d.h.

$$\lambda_1 \inf_{a \in M_{1,t}} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_1) \sup_{a \in M_{1,t}} \langle a, x \rangle + c_1 = \ldots = \lambda_{n+1} \inf_{a \in M_{n+1,t}} \langle a, x \rangle +$$

$$+ (1 - \lambda_{n+1}) \sup_{a \in M_{n+1,t}} \langle a, x \rangle + c_{n+1}.$$

5 — Mathematica vol. 15 (38) — Fasc. 1/1973

16

11

66

Aus der Kompaktheit von $M_{i,i}$ folgt die Existenz der Elemente $a^{(i)}$ und Aus der Kompaktheit von $M_{i,i}$ folgt die Existenz der Elemente $a^{(i)}$ und Aus der Kompaktheit von $M_{i,t}$ and $M_{i,t}$ derart, dass $\inf_{a \in M_{i,t}} \langle a, x \rangle = \langle a^{1i}, x \rangle$ und $\sup_{a \in M_{i,t}} \langle a, x \rangle = \langle a^{2i}, x \rangle$

gilt, i = 1, ..., n + 1. Dann ist

rilt,
$$i = 1, ..., n + 1$$
. Dann 1st
$$\lambda_{i} \inf_{a \in M_{i,i}} \langle a, x \rangle + (1 - \lambda_{i}) \sup_{a \in M_{i,i}} \langle a, x \rangle + c_{i} = \langle \lambda_{i} a^{1i} + (1 - \lambda_{i}) a^{2i}, x \rangle + c_{i}.$$
(7) in welchem $\alpha_{i}^{i} = \lambda_{i}$

x wäre also Lösung des Gleichungssystems (7), in welchem $y^i = \lambda_i a^{1i} + \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{j=1}^{n}$ x ware also Losung des Orientes Die Voraussetzung $\lambda_i \in [0, 1]$ impliziert $+(1-\lambda_i)a^{2i}$ gesetzt wurde. Die Voraussetzung $\lambda_i \in [0, 1]$ impliziert + $(1 - \lambda_i)a^{-1}$ general with $M_{i,i} \subset \text{conv } M_i$. Daraus folgt $x \in \Omega$, also ein $\lambda_i a^{1i} + (1 - \lambda_i)a^{2i} \in \text{conv } M_{i,i} \subset \text{conv } M_i$. Widerspruch. Damit ist Lemma 5 bewiesen.

Beweis der Hinlänglichkeit von Satz 1. Sⁿ⁻¹ sei die in Lemma 5 benützte Kugelfläche und K^n die entsprechende Vollkugel. Es genügt zu zeigen, dass

$$\psi(K^n) \cap \Delta \neq \emptyset.$$

Wir nehmen das Gegenteil an. Dann wäre die Abbildung $\eta = \psi \mid S^{n-1}$ homotop zu der konstanten Abbildung in der Menge der stetigen Abbildungen von S^{n-1} in $\mathbb{R}^{n+1} \setminus \Delta$. Nach Lemma 5, hätte $\xi = \varphi | S^{n-1}$ dieselbe Eigenschaft. Das würde aber Lemma 3 widersprechen. Es sei also x^0 ein Punkt in K^* derart, dass $\psi(x^0) \in \Delta$ gilt. Dann haben wir

$$\lambda_{1} \inf_{a \in M_{1}} \langle a, x^{0} \rangle + (1 - \lambda_{1}) \sup_{a \in M_{1}} \langle a, x^{0} \rangle = \ldots = \lambda_{n+1} \inf_{a \in M_{n+1}} \langle a, x^{0} \rangle + (1 - \lambda_{n+1}) \sup_{a \in M_{n+1}} \langle a, x^{0} \rangle.$$

Somit ist x^0 Lösung des Gleichungssystems (1). Damit ist die Hinlänglichkeit von Satz 1 bewiesen.

Beweis der Notwendigkeit. Das Gleichungssystem (1) sei für beliebiges $c \in \mathbb{R}^{n+1}$ und $\lambda \in \mathbb{R}^{n+1}$ mit $0 \le \lambda_i \le 1, i = 1, \ldots, n+1$ lösbar. Wir nehmen an, die konvexen Hüllen conv $M_1, \ldots,$ conv M_{n+1} der kompakten Mengen M_1, \ldots, M_{n+1} aus \mathbb{R}^n seien nicht in allgemeiner Lage. Dann gibt es eine Hyperebene H in \mathbb{R}^n , so dass

$$H \cap \text{conv } M_i \neq \emptyset, i = 1, ..., n + 1.$$

Es sei $a^i \in H \cap \text{conv } M_i$, i = 1, ..., n + 1. Laut Lemma 1 gilt

$$\sup_{a \in M_i} \langle a, x \rangle = \sup_{a \in \text{conv } M_i} \langle a, x \rangle \ge \langle a^i, x \rangle, \ i = 1, \ldots, n+1$$

und

$$\inf_{a \in M_i} \langle a, x \rangle = \inf_{a \in \text{conv } M_i} \langle a, x \rangle \leq \langle a^i, x \rangle, \ i = 1, \ldots, n+1.$$

Nach dem Satz von Radon (siehe [2], [6], oder [10]) kann die Menge der n+1 Punkte a^i , $i=1,\ldots,n+1$ in dem (n-1) — dimensionalen Raum H in zwei fremde Teilmengen zerlegt werden, so dass ihre konvexen Hüllen nichtleeren Durchschnitt haben. Ist $A = \{a^i, i = 1, ..., n + 1\}$ so gibt es also eine Partition $A = A_1 \cup A_2$, $A_1 \cap A_2 = \emptyset$ mit conv $A_1 \cap A_2 = \emptyset$ conv $A_2 \neq \emptyset$. Es sei $b \in \text{conv } A_1 \cap \text{conv } A_2$. Ohne Beschränkung der Allgemeinheit können wir annehmen, dass für ein k, $1 \le k \le n$, $A_1 = \{a^1, a^2, \ldots, a^k\}$ und $A_2 = \{a^{k+1}, a^{k+2}, \ldots, a^{n+1}\}$ ist. Für b gelten dann folgende Darstellungen

(8)
$$b = \sum_{i=1}^{k} \mu_i \ a^i = \sum_{j=k+1}^{n+1} \nu_j \ a^j$$

mit $0 \le \mu_i \le 1$, $i = 1, \ldots, k$, $\sum_{i=1}^{k} \mu_i = 1$ und $0 \le \nu_j \le 1$, $j = k + 1, \ldots$, n+1 und $\sum_{i=k+1}^{n+1} v_i = 1$. Es sei α , $\beta \in \mathbb{R}$ mit $\alpha < \beta$. Setzt man $c_i = \alpha$, $\lambda_i = 1$ für $i = 1, \ldots, k$ und $c_j = \beta$, $\lambda_j = 0$, $j = k + 1, \ldots, n$, so kann das Gleichungssystem (1) mit den damit definierten $c = (c_1, \ldots, c_{n+1})$ und $\lambda = (\lambda_1, \ldots, \lambda_{n+1})$ unter der Form

$$\inf_{a \in M_1} \langle a, x \rangle + \alpha = \inf_{a \in M_2} \langle a, x \rangle + \alpha = \dots = \inf_{a \in M_k} \langle a, x \rangle + \alpha =$$

$$= \sup_{a \in M_{k+1}} \langle a, x \rangle + \beta = \sup_{a \in M_{k+2}} \langle a, x \rangle + \beta = \dots = \sup_{a \in M_{n+1}} \langle a, x \rangle + \beta$$

geschrieben werden. Laut Voraussetzung hat dieses Gleichungssystem eine Lösung $x^0 \in \mathbb{R}^n$. Es sei

$$\gamma = \inf_{a \in M_1} \langle a, x^0 \rangle + \alpha = \ldots = \sup_{a \in M_{n+1}} \langle a, x^0 \rangle + \beta$$

Es gilt dann;

$$\langle a^i, x^0 \rangle + \alpha \geq \inf_{\alpha \in M_i} \langle \alpha, x^0 \rangle + \alpha = \gamma, i = 1, ..., k$$

und

$$\langle a^j, x^0 \rangle + \beta \leq \sup_{a \in M_j} \langle a, x^0 \rangle + \beta = \gamma, \ j = k+1, \ldots, n+1.$$

Werden die Ungleichungen $\langle a^i, x^0 \rangle \ge \gamma - \alpha$ mit μ_i multipliziert und für $i = 1, 2, \ldots, k$ addiert, so erhält man entsprechend der Darstellung (8)

$$\langle b, x^0 \rangle \geq \gamma - \alpha$$
.

68

Ebenso erhält man aus den Ungleichungen

$$\langle a^j, x^0 \rangle \leq \gamma - \beta$$

durch Multiplikation mit v, und Addition

$$\langle b, x^0 \rangle \leq \gamma - \beta.$$

Das ist ein Widersprunch zu α<β. Damit ist die Notwendigkeit von Satz1 bewiesen.

Bemerkung. Der Beweis der Notwendigkeit von Satz 1 wurde in der schwächeren Voraussetzung, dass das Gleichungssystem (1) für beliebiges schwacheren vorumssenses, $c \in \mathbb{R}^{n+1}$ mit $\lambda_i = 0$ oder $\lambda_i = 1$ lösbar ist, bewie $c \in \mathbb{R}^{n+1}$ und beliebiges $\lambda \in \mathbb{R}^{n+1}$ mit $\lambda_i = 0$ oder $\lambda_i = 1$ lösbar ist, bewie sen. Gerade dieser Fall eignet sich für folgende geometrische Deutung:

Es seien K_i , $i=1,2,\ldots,n+1$, konvexe Kegel im \mathbb{R}^{n+1} mit den Spi Ls seien Λ_i , $i=1, 2, \ldots, n$, $t=1, 2, \ldots, n$ $e_{n+1} = \{0, \ldots, 0, 0\}$ sich im Inneren des konvexen Kegels K_i befindet. Für jedes i, i = 1, ..., n + 1, betrachten wir die Hyperebene $H_i =$ $=\{x\mid x\in R^{n+1},\ x_{n+1}=b_i-1\}$ und wir setzen $M_i=\check{K}_i^*\cap H_i$, wobei Ki der Dualkegel des Kegels Ki ist. Mit Mi bezeichnen wir die Projektion der Menge M_i auf die Hyperebene $H_0 = \{x \mid x \in \mathbb{R}^{n+1}, x_{n+1} = 0\}$. Lauf L. SANDGREN [7] besteht folgender Zusammenhang zwischen dem Kegel K; und der Menge M; Die Randfläche dK; des Kegels K; hat die Darstellung

$$x_{n+1} = \sup_{\alpha \in M_i^0} \langle x, a \rangle + b_i$$

wobei $x = (x_1, \ldots, x_n)$ gesetzt wurde und H_0 mit \mathbb{R}^n identifiziert wurde. Satz 1 kann dann folgendermassen aufgefasst werden: Die Randflächen der Kegel $\lambda_i K_i + (1 - \lambda_i) K_i^s$, i = 1, ..., n + 1 haben genau dann für jede Wahl von $\lambda_i \in \{0, 1\}$ und b_i je einen gemeinsamen Schnittpunkt, wenn die Mengen M_i^0 , i = 1, ..., n + 1 in allgemeiner Lage im \mathbb{R}^n sind.

LITERATUR

- [1] Caratheodory, C., Über den Variabilitätsbereich der Fourierschen Konstanten positiven harmonischen Funktionen, Rend. Circ. Mat. Palermo 32, 193-217 (1911)
- [2] Eckhoff, J., Der Satz von Radon in konvexen Produkstrukturen. I-II Monatshestt für Mathematik 72, 303-314 (1968); 73, 7-30 (1969).
- [3] Jakobs, K., Extremalpunkte konvexer Mengen, Selecta Mathematica III, Heidel berger Taschenbücher, Springer-Verlag, 1971.

- [4] Kramer, H. and Németh A. B., Supporting Spheres for Families of Independent Convex Sets, Archiv der Mathematik, 24, 91-96 (1973).
- Equally spaced points for families of compact sets in Euclidean spaces, (erscheint demnächst).
- [6] Radon, J., Mengen konvexer Körper, die einen gemeinsamen Punkt enthalten, Mathematische Annalen 83, 113-115 (1921).
- [7] Sandgren, L., On convex cones, Mathematica Scandinavica 2, 19-28 (1954).
- [8] Schubert, H., Topologie, B. G. Teubner, Stuttgart, 1969.
- [9] Spanier, E. H., Algebraic Topology, McGraw Hill Book Company, New York-Toronto-London-Sydney, 1966.
- [10] Valentine, F. A., Konvexe Mengen, B. I. Mannheim, 1968.

Eingegangen am 14. V. 1973

13